

GEMÜ 1434 μ Pos

Intelligenter elektropneumatischer Stellungsregler
Intelligent electro-pneumatic positioner

DE **Betriebsanleitung**

EN **Operating instructions**



Alle Rechte, wie Urheberrechte oder gewerbliche Schutzrechte, werden ausdrücklich vorbehalten.
All rights including copyrights or industrial property rights are expressly reserved.

Dokument zum künftigen Nachschlagen aufbewahren.
Keep the document for future reference.

© GEMÜ Gebr. Müller Apparatebau GmbH & Co. KG
10.11.2022

Schnellinbetriebnahme**⚠ VORSICHT****Gefahrsituation**

- ▶ Verletzungsgefahr oder Beschädigungen möglich.
- Zur korrekten Inbetriebnahme muss das Produkt mittels Initialisierungsablauf auf das Prozessventil eingelernt werden.
- Während dieser Inbetriebnahme wird das Ventil automatisch mehrmals geöffnet und geschlossen. Es muss daher vorab sichergestellt werden das dadurch keine gefährliche Situation eintreten kann.

HINWEIS**Bedienfehler**

- Vor Inbetriebnahme mit der Bedienung des Produkts vertraut machen.

HINWEIS**Fehlerhafte Initialisierung**

- Initialisierung immer ohne Betriebsmediumsdruck am Prozessventil durchführen

HINWEIS

- Bei Lieferung des Produkts werksseitig montiert auf einem Ventil, ist der komplette Aufbau bei einem Steuerdruck von 5,5 bis 6 bar ohne Betriebsdruck bereits betriebsbereit. Eine Neuinitialisierung wird empfohlen, wenn die Anlage mit einem abweichenden Steuerdruck betrieben wird oder es eine Veränderung der mechanischen Endlagen gegeben hat (z.B. Dichtungswechsel am Ventil/Antriebsaustausch). Die Initialisierung bleibt auch bei einer Spannungsunterbrechung erhalten.

HINWEIS

- Bei Lieferung des Produkts ohne Werksvoreinstellung (z.B. bei Lieferung ohne Ventil) muss zum ordnungsgemäßen Betrieb einmalig eine Initialisierung durchgeführt werden. Diese Initialisierung muss nach jeder Veränderung des Prozessventils (z.B. Dichtungswechsel oder Antriebsaustausch) erneut durchgeführt werden.

1. Das Produkt mittels Anbausatz mechanisch an das Prozessventil montieren.
2. Das Produkt pneumatisch anschließen:
 - ⇒ Anschluss **1** mit pneumatischer Hilfsenergie (max. 8/10 bar) versorgen.
 - ⇒ Anschluss **2** mit dem Steuerluftanschluss des Prozessventils verbinden.
3. Das Produkt elektrisch anschließen:
 - ⇒ Versorgungsspannung 24 V DC anschließen - Pin 1: +24 V; Pin 3: GND (LED POWER leuchtet, LED OPEN, ERROR, CLOSED blinken) ¹⁾.
 - ⇒ Sollwertsignal anschließen - Pin 2: Iw+/Uw+; Pin 3: GND (Iw-/Uw-) ²⁾.
4. Automatische Initialisierung (Speed-^{AP} Funktion) starten:
 - ⇒ Initialisierungsimpuls 24 V DC kurzzeitig ($t > 100\text{ms}$) an Pin 5 aktivieren (LED OPEN / CLOSED blinken alternierend) und wieder deaktivieren ³⁾.
 - ⇒ Die Initialisierungsphase dauert wenige Minuten, in der das Prozessventil mehrmals auf und zu gesteuert wird. Der Initialisierungsvorgang wird selbstständig beendet.
5. Das Produkt ist betriebsbereit und reagiert auf extern vorgegebenes Sollwertsignal.

¹⁾ Sofern zuvor noch keine Initialisierung durchgeführt worden ist, ansonsten abweichende Betriebszustandsanzeige.

²⁾ Sollwertsignal wird nicht zur Initialisierung benötigt und kann wahlweise auch erst später angeschlossen werden.

³⁾ Sofern der Eingang Anlagenseitig nicht verdrahtet wurde, kann das separat erhältliche Initialisierungskit 1434 000 ZIK hierzu verwendet werden. Alternativ kann bei konfektionierbaren Steckverbindern das Gehäuse des M12 Stecker, mit dem das Produkt angeschlossen wurde, geöffnet werden und eine temporäre Drahtbrücke von Pin 1 auf Pin 5 fixiert werden.

Inhaltsverzeichnis

1 Allgemeines	5
1.1 Hinweise	5
1.2 Verwendete Symbole	5
1.3 LED-Symbole	5
1.4 Begriffsbestimmungen	5
1.5 Warnhinweise	5
2 Sicherheitshinweise	6
3 Produktbeschreibung	6
4 GEMÜ CONEXO	8
5 Bestimmungsgemäße Verwendung	9
6 Bestelldaten	10
7 Technische Daten	12
8 Abmessungen	16
9 Herstellerangaben	18
9.1 Lieferung	18
9.2 Transport	18
9.3 Lagerung	18
10 Montage	18
11 Elektrischer Anschluss	23
12 Installation im explosionsgefährdeten Bereich	24
13 Pneumatischer Anschluss	25
14 Inbetriebnahme	26
15 Betrieb	27
16 Fehlerbehebung	28
17 Inspektion und Wartung	29
18 Demontage	29
19 Entsorgung	29
20 Rücksendung	29
21 Konformitätserklärung nach 2014/30/EU (EMV-Richtlinie)	30

1 Allgemeines

1.1 Hinweise

- Beschreibungen und Instruktionen beziehen sich auf Standardausführungen. Für Sonderausführungen, die in diesem Dokument nicht beschrieben sind, gelten die grundsätzlichen Angaben in diesem Dokument in Verbindung mit einer zusätzlichen Sonderdokumentation.
- Korrekte Montage, Bedienung und Wartung oder Reparatur gewährleisten einen störungsfreien Betrieb des Produkts.
- Im Zweifelsfall oder bei Missverständnissen ist die deutsche Version des Dokumentes ausschlaggebend.
- Zur Mitarbeiterschulung Kontakt über die Adresse auf der letzten Seite aufnehmen.

1.2 Verwendete Symbole

Folgende Symbole werden in dem Dokument verwendet:

Symbol	Bedeutung
●	Auszuführende Tätigkeiten
▶	Reaktion(en) auf Tätigkeiten
–	Aufzählungen

1.3 LED-Symbole

LED-Zustände	Symbol
Aus	○
Leuchtet	●
Blinkt kurz auf, f=1,66 Hz; 0,30s an/0,3s aus	⦿
Blinkt langsam, f=3,33 Hz; 0,15s an/0,15s aus	⦿
Blinkt schnell, f=1,66 Hz; 0,15s an/0,45s aus	⦿

1.4 Begriffsbestimmungen

Betriebsmedium

Medium, das durch das GEMÜ Produkt fließt.

Steuerfunktion

Mögliche Betätigungsfunktionen des GEMÜ Produkts.

Steuermedium

Medium mit dem durch Druckaufbau oder Druckabbau das GEMÜ Produkt angesteuert und betätigt wird.

Speed-^{AP} Funktion

Speed Assembly and Programming, eine besonders anwendungsfreundliche Inbetriebnahmefunktion zur schnellen Montage, automatisierter Einstellung und Initialisierung von GEMÜ Produkten. Die Aktivierung erfolgt geräteabhängig mittels externem Impulssignal oder vorhandenen Vorkehrungen am Gerät (Magnet- oder Gehäuseschalter). Die Umstellung in den Normalbetriebmodus erfolgt nach erfolgreichem Ablauf automatisch.


1.5 Warnhinweise


Warnhinweise sind, soweit möglich, nach folgendem Schema gegliedert:


SIGNALWORT	
Mögliches gefahrenspezifisches Symbol	Art und Quelle der Gefahr ▶ Mögliche Folgen bei Nichtbeachtung. ● Maßnahmen zur Vermeidung der Gefahr.


Warnhinweise sind dabei immer mit einem Signalwort und teilweise auch mit einem gefahrenspezifischen Symbol gekennzeichnet.

Folgende Signalwörter bzw. Gefährdungsstufen werden eingesetzt:


⚠ GEFAHR	
	Unmittelbare Gefahr! ▶ Bei Nichtbeachtung drohen schwerste Verletzungen oder Tod.

⚠ WARNUNG	
	Möglicherweise gefährliche Situation! ▶ Bei Nichtbeachtung drohen schwerste Verletzungen oder Tod.

⚠ VORSICHT	
	Möglicherweise gefährliche Situation! ▶ Bei Nichtbeachtung drohen mittlere bis leichte Verletzungen.

HINWEIS	
	Möglicherweise gefährliche Situation! ▶ Bei Nichtbeachtung drohen Sachschäden.

Folgende gefahrenspezifische Symbole können innerhalb eines Warnhinweises verwendet werden:

Symbol	Bedeutung
	Explosionsgefahr

2 Sicherheitshinweise

Die Sicherheitshinweise in diesem Dokument beziehen sich nur auf ein einzelnes Produkt. In Kombination mit anderen Anlagenteilen können Gefahrenpotentiale entstehen, die durch eine Gefahrenanalyse betrachtet werden müssen. Für die Erstellung der Gefahrenanalyse, die Einhaltung daraus resultierender Schutzmaßnahmen sowie die Einhaltung regionaler Sicherheitsbestimmungen ist der Betreiber verantwortlich.

Das Dokument enthält grundlegende Sicherheitshinweise, die bei Inbetriebnahme, Betrieb und Wartung zu beachten sind. Nichtbeachtung kann zur Folge haben:

- Gefährdung von Personen durch elektrische, mechanische und chemische Einwirkungen.
- Gefährdung von Anlagen in der Umgebung.
- Versagen wichtiger Funktionen.
- Gefährdung der Umwelt durch Austreten gefährlicher Stoffe bei Leckage.

Die Sicherheitshinweise berücksichtigen nicht:

- Zufälligkeiten und Ereignisse, die bei Montage, Betrieb und Wartung auftreten können.
- Die ortsbezogenen Sicherheitsbestimmungen, für deren Einhaltung (auch seitens des hinzugezogenen Montagepersonals) der Betreiber verantwortlich ist.

Vor Inbetriebnahme:

1. Das Produkt sachgerecht transportieren und lagern.
2. Schrauben und Kunststoffteile am Produkt nicht lackieren.
3. Installation und Inbetriebnahme durch eingewiesenes Fachpersonal durchführen.
4. Montage- und Betriebspersonal ausreichend schulen.
5. Sicherstellen, dass der Inhalt des Dokuments vom zuständigen Personal vollständig verstanden wird.
6. Verantwortungs- und Zuständigkeitsbereiche regeln.
7. Sicherheitsdatenblätter beachten.
8. Sicherheitsvorschriften für die verwendeten Medien beachten.

Bei Betrieb:

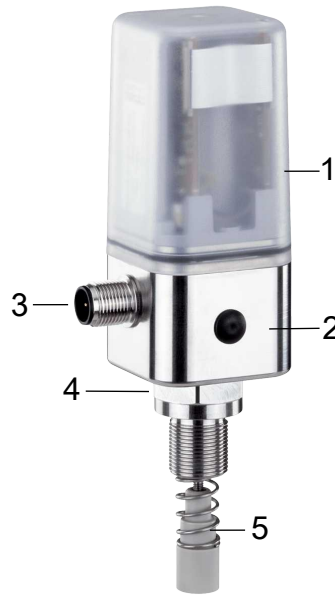
9. Dokument am Einsatzort verfügbar halten.
10. Sicherheitshinweise beachten.
11. Das Produkt gemäß diesem Dokument bedienen.
12. Das Produkt entsprechend der Leistungsdaten betreiben.
13. Das Produkt ordnungsgemäß instand halten.
14. Wartungsarbeiten bzw. Reparaturen, die nicht in dem Dokument beschrieben sind, nicht ohne vorherige Abstimmung mit dem Hersteller durchführen.

Bei Unklarheiten:

15. Bei nächstgelegener GEMÜ Verkaufsniederlassung nachfragen.

3 Produktbeschreibung

3.1 Aufbau

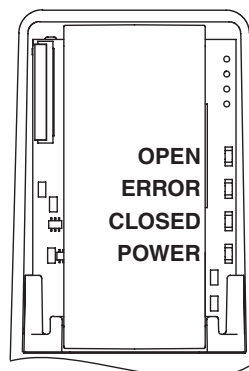


Po s.	Benennung	Werkstoffe
1	Gehäuseoberteil	Polypropylen (UV-stabil)
2	Gehäuseunterteil	Aluminium eloxiert o. Edelstahl
3	Elektrischer Anschluss	Gewindestück: Edelstahl (1.4305), Einsatz: PA
4	Adaptionstück	Edelstahl (1.4305)
5	Anbausatz, ventilspezifisch	Materialien, Teile ventilspezifisch
	Dichtelemente	EPDM und NBR

3.2 LED-Anzeigen

3.2.1 Status-LEDs

Durch die Status-LEDs können die verschiedenen Betriebszustände des Produkts ermittelt werden.

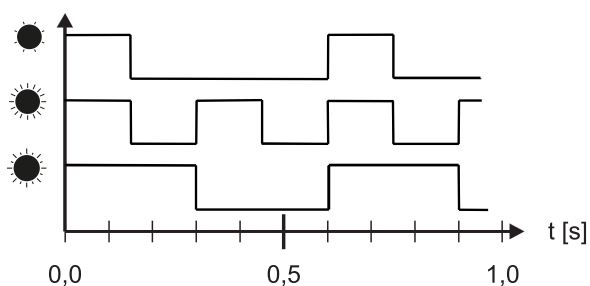


LED	Farbe	Funktion
OPEN	gelb	Prozessventil öffnet/in Stellung AUF
ERROR	rot	Fehler
CLOSED	orange	Prozessventil schließt/in Stellung ZU
POWER	gelb	Power

Die Funktion der LED kann bei aktiver ERROR LED abweichen (siehe Betriebsanleitung).

3.2.2 LED-Zustände

Funktion	OPEN	ERROR	CLOSED	POWER
Position erreicht	○	○	○	●
Ventil in Endlage AUF	●	○	○	●
Ventil in Endlage ZU	○	○	●	●
Ventil fährt AUF	☀	○	○	●
Ventil fährt ZU	○	○	☀	●
Initialisierungsphase	☀	○	☀	●



LED-Zustand	Symbol
Leuchtet	●
Aus	○
Blinkt kurz auf, f=1,66 Hz; 0,30s an/0,3s aus	☀
Blinkt langsam, f=3,33 Hz; 0,15s an/0,15s aus	☀
Blinkt schnell, f=1,66 Hz; 0,15s an/0,45s aus	☀

3.3 Beschreibung

Der digitale elektropneumatische Stellungsregler GEMÜ 1434 μ Pos dient zur Steuerung von pneumatisch betätigten Prozessventilen mit einfachwirkenden Linearantrieben kleiner bis mittlerer Nennweiten. Das robuste und zugleich kompakte Gehäuse besitzt eine transparente Abdeckung. Für die Statusanzeige sind LEDs integriert. Aufgrund der optimal abgestimmten Vorkonfiguration kann bei diesem Produkt auf ein Display mit Bedientasten verzichtet werden. Die Pneumatik- und Elektroanschlüsse sind platzsparend und leicht zugänglich angeordnet. All dies macht GEMÜ 1434 μ Pos zur kostengünstigen Lösung für Regelaufgaben mit Basisanforderungen.

3.4 Funktion

Der digitale elektropneumatische Stellungsregler GEMÜ 1434 μ Pos ist ein intelligenter digitaler Stellungsregler zum Anbau an pneumatische Antriebe. Das Produkt wird standardmäßig direkt an den Antrieb angebaut. Der entsprechende Weggeber ist bereits im Stellungsregler integriert.

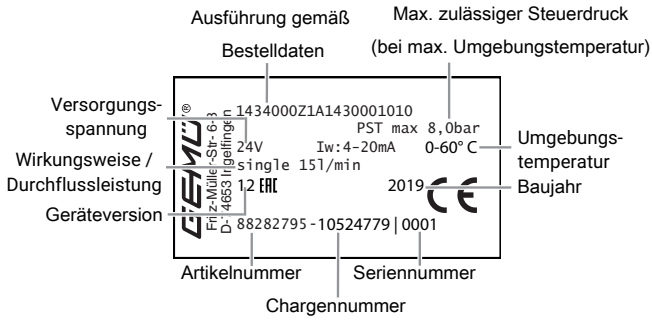
Optional kann das Produkt für eine externe Anbauart bestellt werden, in der mittels M12 Steckverbindung ein separater Weggeber angeschlossen wird.

Der Weggeber misst die aktuelle Position des Ventils und meldet diese an die Elektronik des Produkts. Die Elektronik vergleicht den Istwert des Ventils mit dem vorgegebenen Sollwert und regelt bei entsprechender Regelabweichung das Ventil nach.

Der optionale Istwertausgang gibt die aktuell ermittelte Ventilposition als Analogwert aus (in selber Wirkrichtung gemäß Regel-Diagramm).

Zum ordnungsgemäßen Betrieb muss der Stellungsregler zu Beginn auf das daran angeschlossene Prozessventil einge-lernt (initialisiert) werden. Dies erfolgt durch die automatische Initialisierungsfunktion, welche durch einen kurzzeitigen Spannungsimpuls am Programmieringang aktiviert werden kann. Nach erfolgter Durchführung wechselt der Stellungsregler selbstständig in den Normalbetriebsmodus und reagiert auf das vorgegebene externe Sollwertsignal.

3.5 Typenschild



Der Herstellungsmonat ist unter der Chargennummer verschlüsselt und kann bei GEMÜ erfragt werden. Das Produkt wurde in Deutschland hergestellt.

HINWEIS

Geräteversion

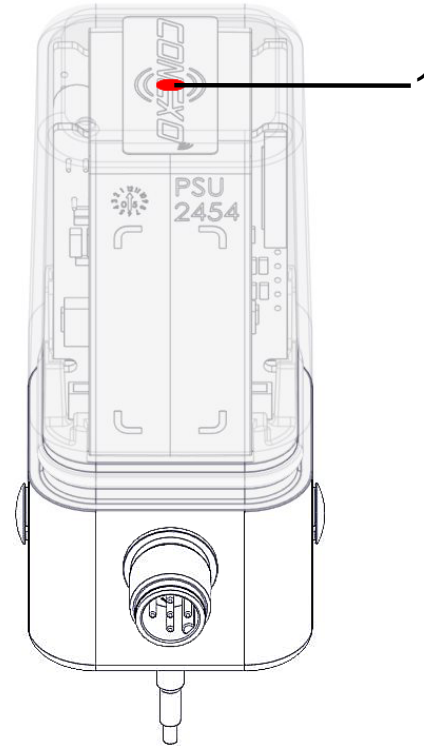
- Diese Anleitung ist für Geräte ab der Geräteversion 10 geltend. Durch die Geräteversion können Rückschlüsse auf die verwendete Firmware gezogen werden. Für ältere Geräte (Geräteversion niedriger als 10), ist eine andere Betriebsanleitung mit ggfs. abweichenden Bedienangaben zu verwenden.

Geräteversion	Firmware-Version	Gültig ab	Änderungen
10	V2.0.0.0	09/2013	
11	V2.0.0.2	12/2013	Optimierung initialisierungsroutine für Federkraft geöffnete Armaturen
12	V2.0.0.4	12/2016	Optimierung Ansteuerverhalten kleinvolumiger Linearantriebe mit geringem Hub
ab 13	V2.0.0.5	03/2021	Optimierung des Umgangs mit dem internen Datenbus

4 GEMÜ CONEXO

Bestellvariante

Dieses Produkt besitzt in entsprechender Ausführung mit CONEXO einen RFID-Chip (1) zur elektronischen Wiedererkennung. Die Position des RFID-Chips ist unten ersichtlich. Die RFID-Chips können mit einem CONEXO Pen ausgelesen werden. Für die Anzeige der Informationen ist die CONEXO App bzw. das CONEXO Portal notwendig.



Für weitere Informationen lesen Sie die Betriebsanleitungen der CONEXO Produkte oder das Datenblatt CONEXO. Die Produkte CONEXO App, CONEXO Portal und CONEXO Pen sind nicht Bestandteil des Lieferumfangs und müssen separat bestellt werden.

5 Bestimmungsgemäße Verwendung

GEFAHR



Explosionsgefahr

- ▶ Gefahr von schwersten Verletzungen oder Tod.
- Das Produkt **nicht** in explosionsgefährdeten Zonen verwenden.
- Das Produkt kann durch Sonderbeschaltung Ventile im explosionsgefährdeten Bereich steuern (Installation des Stellungsreglers außerhalb EX-Bereich).

WARNUNG

Nicht bestimmungsgemäße Verwendung des Produkts

- ▶ Gefahr von schwersten Verletzungen oder Tod.
- ▶ Herstellerhaftung und Gewährleistungsanspruch erlischt.
- Das Produkt ausschließlich entsprechend der in der Vertragsdokumentation und in diesem Dokument festgelegten Betriebsbedingungen verwenden.

Das Produkt ist bestimmungsgemäß nicht für den Einsatz in explosionsgefährdeten Bereichen geeignet.

Das Produkt mit integrierten Vorsteuerventilen ist für Linearantriebe konzipiert und arbeitet mit einer mikroprozessorgesteuerten, intelligenten Stellungsregelung durch ein analoges Wegmesssystem (Potentiometer). Dieses wird kraftschlüssig mit Hilfe eines Anbausatzes (Feder, Betätigungsspindel) mit der Spindel des Antriebes verbunden. Über die elektrischen Anschlüsse können die Ventilstellung und der integrierte Weggeber überwacht werden. Der pneumatische Antrieb wird mittels der Vorsteuerventile direkt angesteuert und geregelt.

6 Bestelldaten

Die Bestelldaten stellen eine Übersicht der Standard-Konfigurationen dar.

Vor Bestellung die Verfügbarkeit prüfen. Weitere Konfigurationen auf Anfrage.

Hinweis: Pneumatische Verbindungsteile (Verschraubung und Druckluftschlauch) für den Anschluss zwischen Prozessventil und Stellungsregler liegt jedem Stellungsregler mit pneumatischem Anschluss (7) Code 2 und 3 bei.

Hinweis: Für die Montage ist ein ventilspezifischer Anbausatz notwendig. Für die Auslegung des Anbausatzes müssen Ventiltyp, Nennweite, Steuerfunktion und Antriebsgröße angegeben werden.

Bestellcodes

1 Typ	Code
elektropneumatischer Stellungsregler µPos	1434

2 Feldbus	Code
ohne (3-Leiter Ausführung)	000

3 Zubehör	Code
Zubehör	Z

4 Wirkungsweise	Code
Einfachwirkend	1

5 Sollwerteingang	Code
4 - 20 mA, Sollwertvorgabe	A
0 - 20 mA, Sollwertvorgabe	B
0 - 10 V, Sollwertvorgabe	C

6 Gehäusewerkstoff Zubehör	Code
Unterteil Edelstahl, Oberteil PP	07
3.2315, AlMgSi1/AISI1MgMn	14

7 Pneumatischer Anschluss	Code
Zuluft M5 Anschlussgewinde, Ausgang M5 Anschlussgewinde	1
Zuluft über Schnellsteckverbinder winklig für 4 mm Schlauch, Ausgang über Schnellsteckverbinder winklig für 4 mm Schlauch	2
Zuluft über Schnellsteckverbinder winklig für 6 mm Schlauch, Ausgang über Schnellsteckverbinder winklig für 6 mm Schlauch	3
Zuluft über Schnellsteckverbinder winklig für 1/4" Schlauch, Ausgang über Schnellsteckverbinder winklig für 1/4" Schlauch	U

8 Option	Code
ohne	00
4 - 20 mA, Istwertausgang	A0
0 - 20 mA, Istwertausgang	B0
0 - 10 V, Istwertausgang	C0

9 Durchflussleistung	Code
15 l/min	01

10 Weggeberausführung	Code
Potentiometer 10 mm Länge	010

10 Weggeberausführung	Code
Potentiometer 30 mm Länge	030
Potentiometer extern, Steckverbinder M12	S01

11 Ausführungsart	Code
Standard	
Voreinstellung Totzone 2%	2442
Voreinstellung Totzone 5%	2443
Invertierte Wirkrichtung, für Schwenkarmaturen Steuerfunktion NO (2)	6960

12 CONEXO	Code
ohne	
integrierter RFID-Chip zur elektronischen Identifizierung und Rückverfolgbarkeit	C

Bestellbeispiel

Bestelloption	Code	Beschreibung
1 Typ	1434	elektropneumatischer Stellungsregler μPos
2 Feldbus	000	ohne (3-Leiter Ausführung)
3 Zubehör	Z	Zubehör
4 Wirkungsweise	1	Einfachwirkend
5 Sollwerteingang	A	4 - 20 mA, Sollwertvorgabe
6 Gehäusewerkstoff Zubehör	14	3.2315, AlMgSi1/AlSi1MgMn
7 Pneumatischer Anschluss	3	Zuluft über Schnellsteckverbinder winklig für 6 mm Schlauch, Ausgang über Schnellsteckverbinder winklig für 6 mm Schlauch
8 Option	00	ohne
9 Durchflussleistung	01	15 l/min
10 Weggeberausführung	010	Potentiometer 10 mm Länge
11 Ausführungsart		ohne
12 CONEXO		ohne

7 Technische Daten

7.1 Medium

Betriebsmedium:	Druckluft und neutrale Gase
Staubgehalt:	Klasse 3, max. Teilchengröße 5 µm, max. Teilchendichte 5 mg/m ³
Drucktaupunkt:	Klasse 3, max. Drucktaupunkt -20 °C
Ölgehalt:	Klasse 3, max. Ölkonzentration 1 mg/m ³ Qualitätsklassen nach DIN ISO 8573-1

7.2 Temperatur

Lagertemperatur:	-10 – 60 °C
-------------------------	-------------

7.3 Druck

Betriebsdruck:	0 bis 10 bar (max. 40 °C) 0 bis 8 bar (max. 60 °C) Der angelegte Druck darf den maximalen Steuerdruck des Prozessventils nicht überschreiten.
Durchflussleistung:	15 NI/min
Luftverbrauch:	0 NI/min (im ausgeregelten Zustand)

7.4 Produktkonformitäten

EMV-Richtlinie:	2014/30/EU
Angewandte Normen:	
Störaussendung:	DIN EN 61000-6-4 (Sep. 2011) Störaussendungsklasse: Klasse A Störaussendungsgruppe: Gruppe 1
Störfestigkeit:	DIN EN 61000-6-2 (März 2006)

7.5 Mechanische Daten

Einbaulage:	beliebig
Schutzart:	IP 65 nach EN 60529 IP 67 nach EN 60529, wird bei geführter Abluft erreicht. Hierzu bei Anschluss 3 und E Verschluss-schrauben durch M5-Adapter (1434 000 Z2, 2 Stück erforderlich) ersetzen
Gewicht:	220 g
Weggeber:	bei direktem Anbau integriert

	Weggeberausführung	
	Code 010	Code 030
Erfassungsbereich:	0 – 10 mm	0 – 30 mm
Arbeitsbereich:	0 – 10 mm	0 – 30 mm
Widerstand:	1 kΩ	3 kΩ
Mindestweggeberänderung:	3% (nur relevant für Initialisierung)	
Zuordnung Weggeber ¹⁾	Eingefahren (oben) $\hat{=}$ 100 % (Ventil geöffnet)	
Spindel/Ventilposition	Ausgefahren (unten) $\hat{=}$ 0 % (Ventil geschlossen)	

1) Ausführungsart Code 6960: Invertierte Wirkweise gegenüber Beschreibung (Wegbersignal invertiert). Für Ventile mit umgekehrter Zuordnung.

7.6 Elektrische Daten

7.6.1 Spannungsversorgung

Versorgungsspannung:	24 V DC (-5/+10 %)
Leistungsaufnahme:	≤ 4 W
Verpolschutz:	ja
Einschaltdauer:	100 % ED
Schutzklasse:	III
Elektrische Anschlussart:	X1: Gerätestecker (A-kodiert), 1 x 5-polig M12 X3*: Gerätesteckdose (A-kodiert), 1 x 5-polig M12 * nur bei Wegberausführung externes Potentiometer (Code S01)

7.6.2 Analogeingang

Sollwerteingang:	4 - 20 mA (Code A) 0 - 20 mA (Code B) 0 - 10 V (Code C)
Eingangsart:	passiv
Eingangsbürde:	0/4 – 20 mA: 50 Ω + ca. 0,7 V Spannungsabfall durch Verpolschutz 0 - 10 V: 100 kΩ
Genauigkeit / Linearität:	≤ ±0,3 % v. E.
Temperaturdrift:	≤ ±0,3 % v. E.
Auflösung:	12 bit
Verpolschutz:	ja
Überlastsicher:	ja (bis max. 30 V DC)

7.6.3 Analogausgang

Hinweis:	Der Analogausgang muss über die Bestelloption „Option“ bestellt werden.
Istwertausgang:	4 - 20 mA (Bestelloption Code A0) 0 - 20 mA (Bestelloption Code B0) 0 - 10 V (Bestelloption Code C0)
Ausgangsart:	aktiv
Laststrom:	0 – 10 V: max. 10 mA
Bürde:	0/4 - 20mA: max. 600 Ω
Genauigkeit / Linearität:	≤ ±1 % v. E.
Temperaturdrift:	≤ ±0,5 % v. E.
Auflösung:	12 bit

Kurzschlussfest:	ja
Überlastsicher:	ja (bis max. 30 V DC)

7.6.4 Programmier Eingang Initialisierung (Speed-AP Funktion)

Eingangsspannung:	24 V DC
Eingangsstrom:	1,3 mA bei 24 V DC
High-Pegel:	> 14 V DC
Low-Pegel:	< 8 V DC

7.6.5 Weggebeingang (bei Weggeberlänge Code S01 - Potentiometer extern)

Versorgungsspannung U_{P+}:	typ. 3,3 V DC
Widerstandsbereich externer Potentiometer:	1 bis 10 k Ω
Eingangsspannungsbereich:	0 bis U_{P+}
Eingangswiderstand:	1,2 M Ω
Genauigkeit / Linearität:	$\leq \pm 0,3$ % v. E.
Temperaturdrift:	$\leq \pm 0,3$ % v. E.
Auflösung:	12 bit

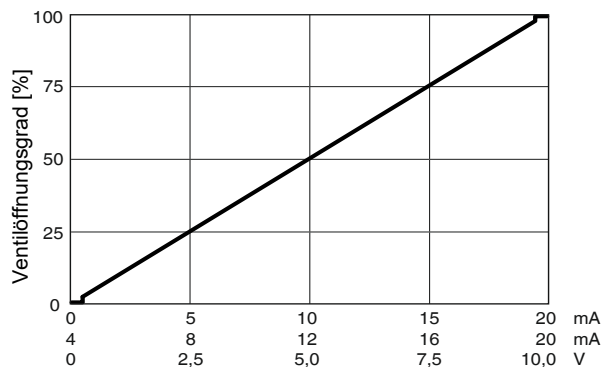
7.6.6 Reglerangaben

Hinweis:

Störeinflüsse auf Sollwertsignal können Regelaktivitäten beeinflussen

Nachfolgendes Diagramm gültig für Ventile mit Standard-Zuordnung Spindelposition zu Ventilstellung.

(Siehe Rubrik "Mechanische Daten, Zuordnung Weggeber Spindel/Ventilposition")

Regeldiagramm:


Der digitale elektropneumatische Stellungsregler GEMÜ 1434 μ Pos erkennt automatisch während der Initialisierung die Steuerfunktion des Ventils: Federkraft geöffnet (NO) oder Federkraft geschlossen (NC).

Bei Signalvorgabe 0/4 mA oder 0 V ist die Stellung des Ventils geschlossen.

Die standardmäßig integrierte Dichtschließfunktion sorgt dafür, dass das Ventil bei Signalvorgabe Ventil öffnen oder schließen, vollständig in die Endlage bewegt wird.

Regelabweichung:

$\leq 1\%$ (Standard)

$\leq 2\%$ (K-Nr. 2442)

$\leq 5\%$ (K-Nr. 2443)

Initialisierung:

automatisch über 24 V DC Signal

Dichtschließfunktion:

Zu: $W \leq 0,5\%$

Auf: $W \geq 99,5\%$

8 Abmessungen

8.1 Direkter Anbau

8.1.1 Weggeberausführung Code 010 / 030

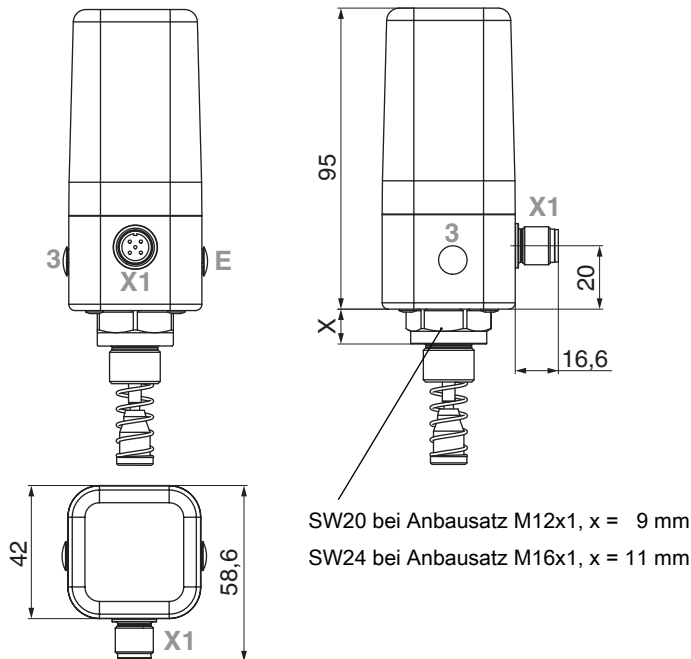
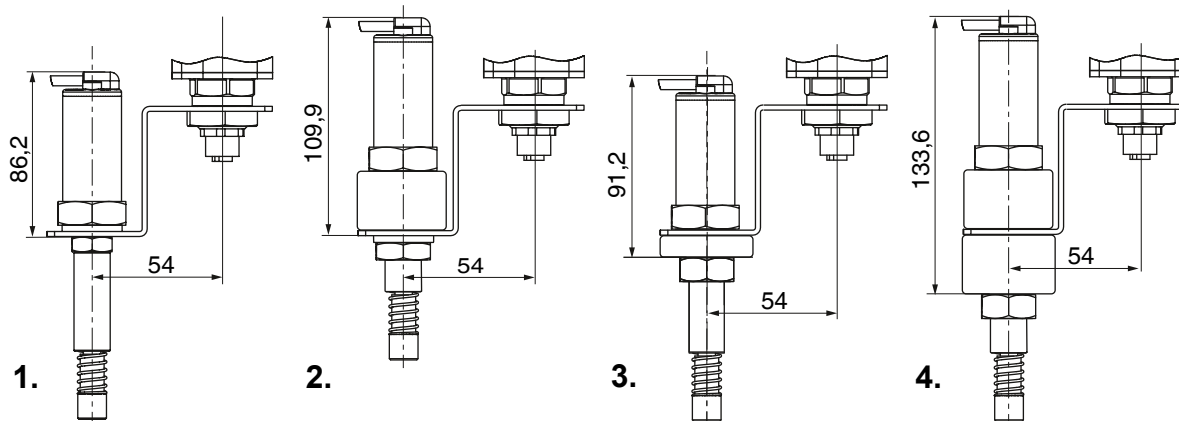


Abbildung inklusive Anbausatz

Maße in mm

8.2 Direkter Anbau über Befestigungswinkel

8.2.1 Weggeberausführung Code S01 + Anbausatz 1444



Maße in mm

Siehe Anbaumöglichkeiten - Ventilspezifischer Anbausatz GEMÜ 1444 000 Z...

Variante abhängig vom verwendeten Ventil

1. Ventil Federkraft geschlossen, M16 Adaptionsgewinde – Standard
2. Ventil Federkraft geschlossen, M16 Adaptionsgewinde – Sonderbauform für GEMÜ 9415
3. Ventil Federkraft geschlossen, M22 Adaptionsgewinde
4. Ventil Federkraft geöffnet oder beidseitig angesteuert, M16 oder M22 Adaptionsgewinde

8.3 Externer Anbau

8.3.1 Weggeberausführung Code S01

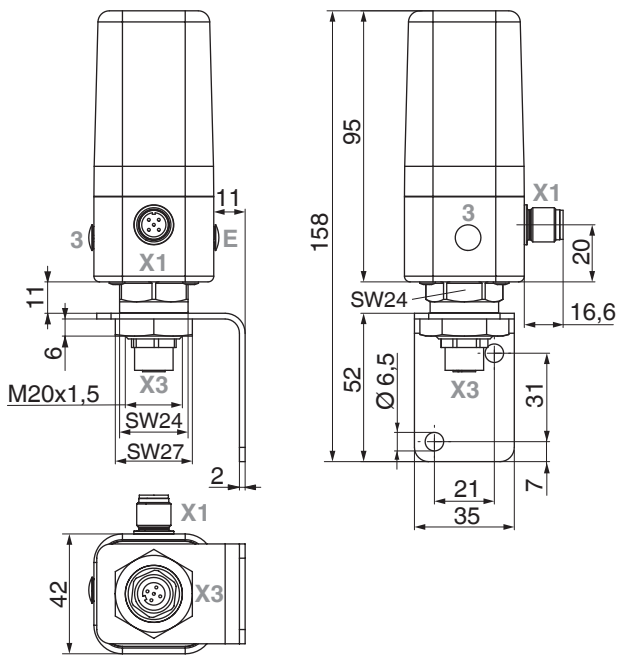


Abbildung inklusive separat erhältlichen Befestigungswinkel

Maße in mm

9 Herstellerangaben

9.1 Lieferung

- Ware unverzüglich bei Erhalt auf Vollständigkeit und Unversehrtheit überprüfen.

Das Produkt wird im Werk auf Funktion geprüft. Der Lieferumfang ist aus den Versandpapieren und die Ausführung aus der Bestellnummer ersichtlich.

9.2 Transport

1. Das Produkt auf geeignetem Lademittel transportieren, nicht stürzen, vorsichtig handhaben.
2. Transportverpackungsmaterial nach Einbau entsprechend den Entsorgungsvorschriften / Umweltschutzbestimmungen entsorgen.

9.3 Lagerung

1. Das Produkt staubgeschützt und trocken in der Originalverpackung lagern.
2. UV-Strahlung und direkte Sonneneinstrahlung vermeiden.
3. Maximale Lagertemperatur nicht überschreiten (siehe Kapitel „Technische Daten“).
4. Lösungsmittel, Chemikalien, Säuren, Kraftstoffe u. ä. nicht mit GEMÜ Produkten und deren Ersatzteilen in einem Raum lagern.

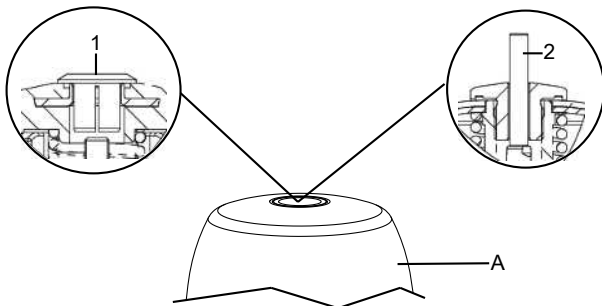
10 Montage

Der Stellungsregler mit Weggeberausführung 10mm (Code 010) oder 30mm (Code 030) muss direkt auf das Ventil montiert werden. Hierzu die Anweisungen gemäß Kapitel 10.2 Montage Anbausatz: Direktanbau befolgen.

Der Stellungsregler mit Anschluss für einen externen Weggeber (Code S01) kann über einen Befestigungswinkel an der Wand oder an anderer geeigneter Stelle montiert werden. Der externe Weggeber muss direkt auf das Ventil montiert werden. Hierzu die Anweisungen gemäß Kapitel 10.3 Montage Anbausatz: Mit Befestigungswinkel / Extern befolgen.

10.1 Montagevorbereitung des Ventils

1. Antrieb **A** in Grundstellung (Antrieb entlüftet) bringen.
2. Optische Stellanzeige **2** und / oder Abdeckkappe **1** vom Antriebsoberteil entfernen.



10.2 Montage Anbausatz: Direktanbau

Pos.	Benennung	Pos.	Benennung
1	Spindel	7	Flanschplatte
2	Feder	8	Schrauben
3	Betätigungsspindel	9	Druckscheibe*
4	Distanzstück	10	O-Ring*
5	O-Ring	11	O-Ring*
6	Adapter		

*Je nach Ausführung beiliegend.

⚠ VORSICHT

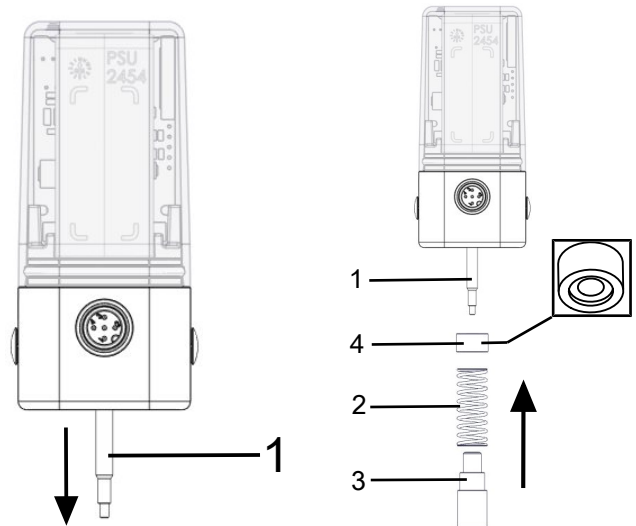
Vorgespannte Feder!

- ▶ Beschädigung des Gerätes.
- Feder langsam entspannen.

⚠ VORSICHT

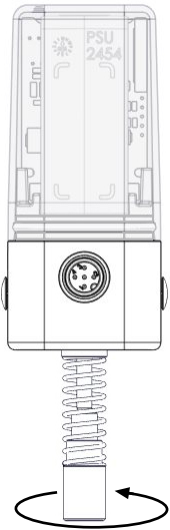
Spindel nicht verkratzen!

- ▶ Eine Beschädigung der Spindeloberfläche kann zum Ausfall des Weggebers führen.

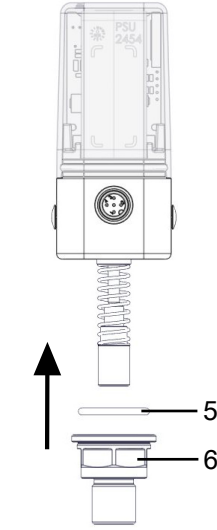


1. Spindel **1** herausziehen.

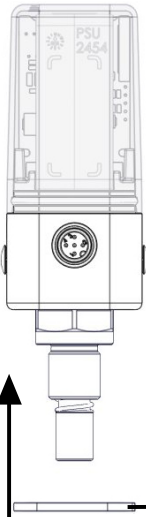
2. Einkerbung vom Distanzstück **4** zur Feder **2** über Spindel **1** schieben und mit Betätigungsspindel **3** fixieren.



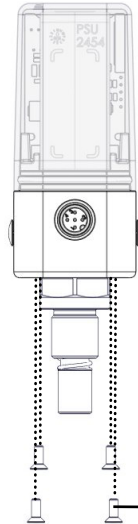
3. Betätigungsspindel **3** im Uhrzeigersinn festziehen.



4. O-Ring **5** und Adapter **6** anbringen.



5. Flanschplatte **7** aufstecken

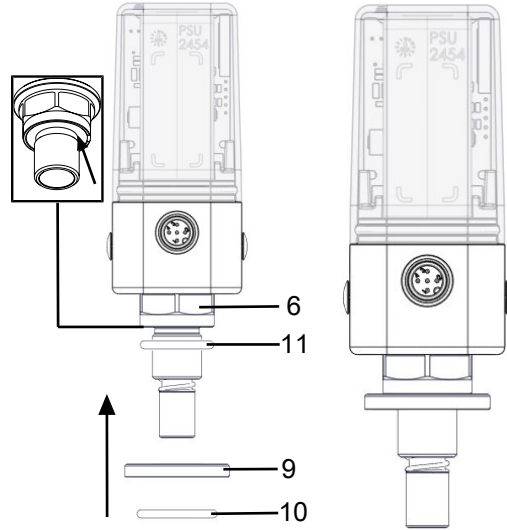


6. Flanschplatte mit Schrauben **8** festschrauben (1 – 1,5 Nm).

- Spindel bis zum Anschlag der Feder einschieben und Feder wieder langsam entspannen.

HINWEIS

- ▶ Bei einigen Ventilen (z.B. GEMÜ 650 und GEMÜ 687) ist es notwendig eine Druckscheibe zwischen Gewintheadapter und Antriebskopf anzubringen. Diese liegt den erforderlichen Anbausätzen, teilweise mit einem zusätzlichen O-Ring (nur GEMÜ 650 Steuerfunktion Federkraft geöffnet und beidseitig gesteuert - Code 2+3) bei.
- ▶ Beinhaltet die Druckscheibe keinen Einstich für ein Dichtelement ist dieses bereits in einem dafür vorgesehenen Einstich an der Adaptionsoffnung des Antriebskopfes eingelegt (z.B. GEMÜ 687 in Steuerfunktion Federkraft geöffnet - Code 2).



O-Ring **11** (falls beiliegend) in die vorgesehene Nut des Adapters **6** einlegen.

Wenn beiliegend: Druckscheibe **9** über Adapter **6** schieben und O-Ring **10** in die vorgesehene Nut der Druckscheibe einlegen.

10.3 Montage Anbausatz: Mit Befestigungswinkel / Extern

⚠ VORSICHT

Vorgespannte Feder!

- ▶ Beschädigung des Gerätes.
- Feder langsam entspannen.

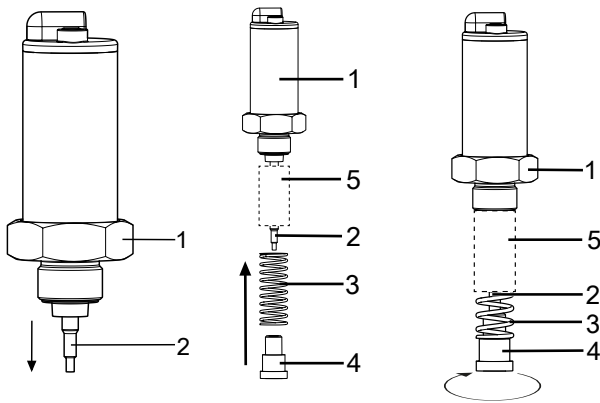
⚠ VORSICHT

Spindel nicht verkratzen!

- ▶ Eine Beschädigung der Spindeloberfläche kann zum Ausfall des Weggebers führen.

Pos.	Benennung
1	Weggeber
2	Spindel
3	Feder
4	Betätigungsspindel
5	Führungsrohr*

*Je nach Ausführung beiliegend



1. Spindel 2 aus Weggeber 1 herausziehen.
 2. Falls beiliegend, Führungsrohr 5 mit Verjüngung voran über Spindel 2 schieben.
 3. Feder 3 über Spindel 2 schieben und mit Betätigungsspindel 4 fixieren.
 4. Betätigungsspindel 4 im Uhrzeigersinn festziehen.
- Spindel bis zum Anschlag der Feder einschieben und Feder wieder langsam entspannen.

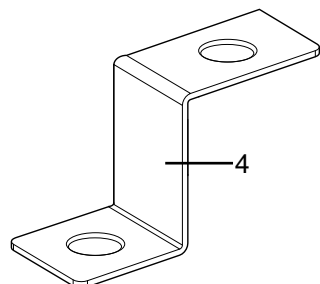
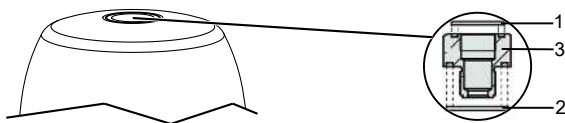
10.4 Montage Adapter

Bei einigen Anbausätzen ist es notwendig, zusätzlich einen Adapter zu montieren. Diese Adapter liegen bei den erforderlichen Anbausätzen bei. Für Ventile der Steuerungsfunktion Federkraft geöffnet und beidseitig gesteuert (Code 2+3) liegen zusätzlich O-Ringe (1+2) bei.

HINWEIS

- Montage des Adapters nur notwendig, wenn beiliegend.
- Es gibt zwei Varianten, wie der Adapter montiert werden muss.

- Adapter 1x beiliegend mit oder ohne Befestigungswinkel.
- Adapter 2x beiliegend (identische oder unterschiedliche Ausführung) mit Befestigungswinkel.



1. Antrieb in Geschlossen-Position bringen.
2. O-Ringe 1 und 2 in Adapter 3 einlegen.

Wenn 1 Adapter beiliegend:

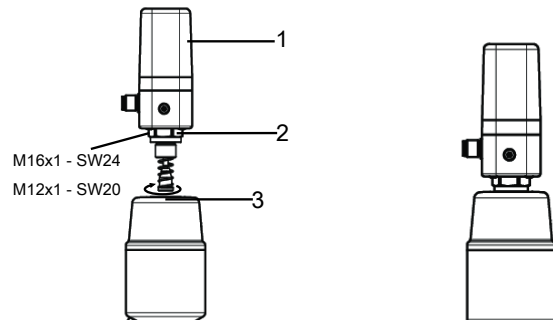
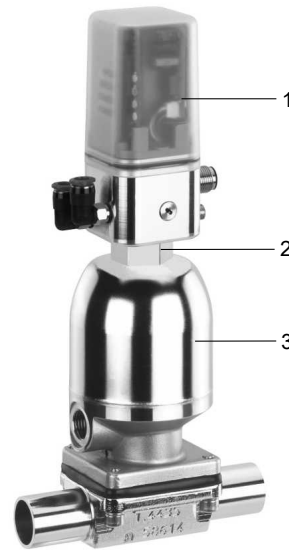
3. Adapter 3 bis zum Anschlag in Antriebsöffnung einschrauben und festziehen.

⇒ Teilweise muss, sofern beiliegend, unter den Adapter auch der Befestigungswinkel montiert werden (siehe Kapitel 10.6, Direktmontage mit Befestigungswinkel Variante 2). Andernfalls wird der beiliegende Befestigungswinkel erst später montiert.

Wenn 2 Adapter mit Befestigungswinkel beiliegend:

4. Befestigungswinkel 4 wird später durch Wegegeber fixiert.
 5. Passenden Adapter 3.1 bis zum Anschlag in Antriebsöffnung einschrauben und festziehen.
- ⇒ Der Befestigungswinkel wird später mit dem zweiten Adapter montiert (siehe Kapitel 10.6, Direktmontage mit Befestigungswinkel Variante 4).

10.5 Direktmontage



1. Anbausatz an Stellungsregler montieren (siehe 'Montage Anbausatz: Direktanbau', Seite 18).
2. Antrieb in Offen-Position bringen.
3. Das Produkt 1 bis zum Anschlag in die Antriebsöffnung 3 oder den Adapter einführen und gegen die Federvorspannung im Uhrzeigersinn einschrauben.

HINWEIS

Falscher Anbausatz

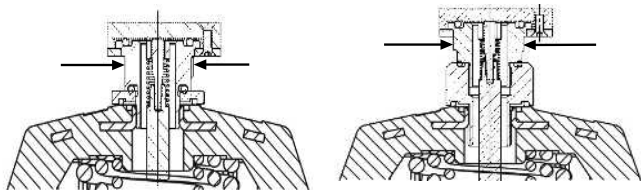
- ▶ Ist keine Federvorspannung spürbar ist ggf. ein falscher Anbausatz mit zu kurzer Betätigungsspindel verwendet worden.
- ▶ Blockiert die Feder und der Stellungsregler lässt sich nicht korrekt am Ventil anbringen ist ggf. ein falscher Anbausatz mit zu langer Betätigungsspindel verwendet worden oder es wurde ein notwendiger Adapter nicht verwendet.
- ▶ In beiden Fällen die Anbausatzteile und deren korrekte und vollständige Verwendung kontrollieren.

4. Das Produkt **1** mit der Schlüsselfläche (Größe je nach Ausführung) des Adapters **2** festziehen.
5. Gehäuse im Uhrzeigersinn verdrehen, um die pneumatischen oder elektrischen Anschlüsse auszurichten.

! VORSICHT

Fehlerhafte Montage des Produkts!

- ▶ Beschädigung des Gehäuses.
- Das Produkt nur über dafür vorgesehene Schlüsselflächen festziehen.



Das Produkt mit Anbausatz. Das Produkt mit Anbausatz und Adapter.

- Die Montage mit oder ohne Adapter ist je nach Bedarf des Aufbaus gegeben. Sofern ein Adapter benötigt wird, liegt dieser bei.

6. Stellungsregler **1** pneumatisch versorgen und mit dem Prozessventil **3** verbinden.

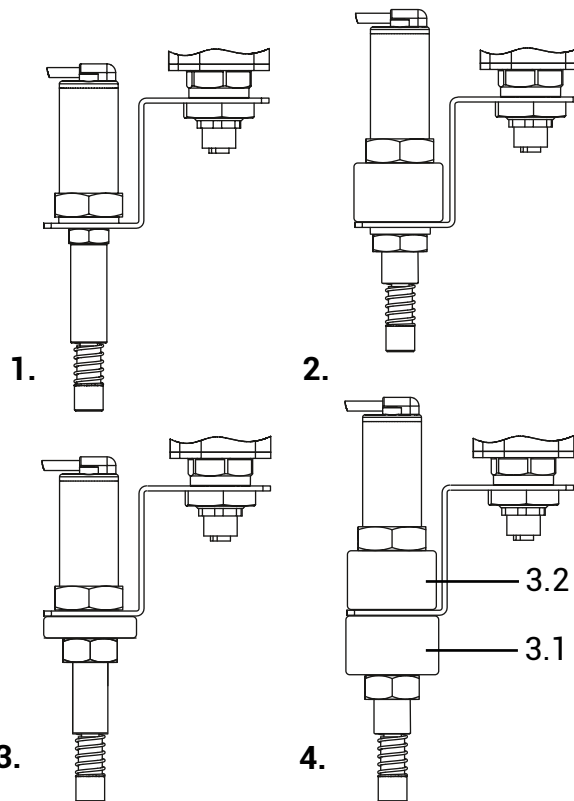
10.6 Direktmontage mit Befestigungswinkel



HINWEIS

- ▶ Der Aufbau des Produkts mit Befestigungswinkel wird bei Ventilen angewandt, die eine größere Stellungsänderung verrichten als der integrierte Weggeber des Stellungsreglers erfassen kann.

Es gibt folgende 4 Varianten:



Variante 1:

Befestigungswinkel wird ohne Adapter durch den Weggeber befestigt.

Variante 2:

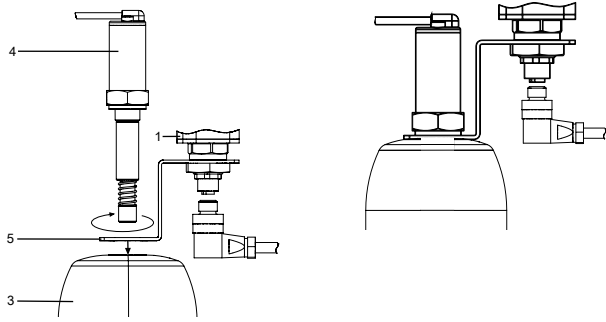
Befestigungswinkel wird durch Adapter befestigt. Weggeber wird in Adapter geschraubt.

Variante 3:

Befestigungswinkel wird durch den Weggeber und den in die Antriebsöffnung geschraubten Adapter befestigt.

Variante 4:

Befestigungswinkel wird zwischen eingeschraubten Adapter in der Antriebsöffnung und einem zweiten Adapter befestigt. Der Weggeber wird in den oberen Adapter eingeschraubt. Zwischen den Adaptern befinden sich O-Ringe.



1. Anbausatz an Weggeber **4** montieren (siehe 'Montage Anbausatz: Mit Befestigungswinkel / Extern', Seite 19).
2. Antrieb in Offen-Position bringen.
3. Befestigungswinkel **5** je nach Variante an Antrieb **3** oder Adapter 3.1 ansetzen und Weggeber **4** durch Befestigungswinkel bis zum Anschlag in die Antriebsöffnung einführen und gegen die Federvorspannung im Uhrzeigersinn einschrauben. Weggeber **4** mit geeignetem Gabelschlüssel **SW27** festziehen.

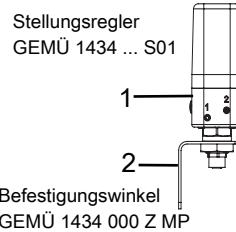
HINWEIS

Falscher Anbausatz

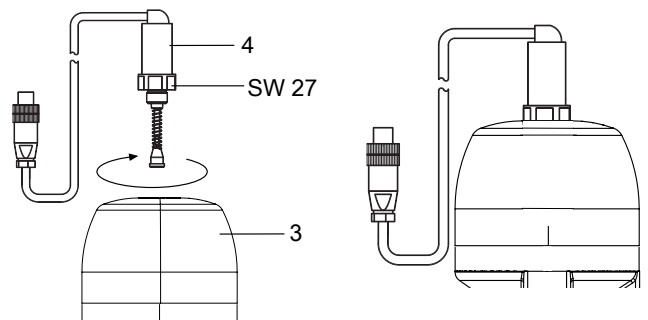
- ▶ Ist keine Federvorspannung spürbar ist ggf. ein falscher Anbausatz mit zu kurzer Betätigungsspindel verwendet worden.
- ▶ Blockiert die Feder und der Stellungsregler lässt sich nicht korrekt am Ventil anbringen ist ggf. ein falscher Anbausatz mit zu langer Betätigungsspindel verwendet worden oder es wurde ein notwendiger Adapter nicht verwendet.
- ▶ In beiden Fällen die Anbausatzteile und deren korrekte und vollständige Verwendung kontrollieren.

4. Stellungsregler **1** an Befestigungswinkel **5** montieren.
5. Weggeber **4** elektrisch mit Stellungsregler **1** verbinden.
6. Stellungsregler **1** pneumatisch versorgen und mit dem Prozessventil **3** verbinden.

10.7 Externe Montage



1. Stellungsregler **1** an geeigneter Stelle befestigen (hierfür kann der separat erhältliche Befestigungswinkel GEMÜ 1434 000 ZMP verwendet werden).
2. Anbausatz an Weggeber **4** montieren (siehe 'Montage Anbausatz: Mit Befestigungswinkel / Extern', Seite 19).
3. Antrieb in Offen-Position bringen.



4. Weggeber **4** bis zum Anschlag in die Antriebsöffnung **3** oder den Adapter einführen und gegen die Federvorspannung im Uhrzeigersinn einschrauben.

HINWEIS

Falscher Anbausatz

- ▶ Ist keine Federvorspannung spürbar ist ggf. ein falscher Anbausatz mit zu kurzer Betätigungsspindel verwendet worden.
- ▶ Blockiert die Feder und der Stellungsregler lässt sich nicht korrekt am Ventil anbringen ist ggf. ein falscher Anbausatz mit zu langer Betätigungsspindel verwendet worden oder es wurde ein notwendiger Adapter nicht verwendet.
- ▶ In beiden Fällen die Anbausatzteile und deren korrekte und vollständige Verwendung kontrollieren.

5. Weggeber **4** mit geeignetem Gabelschlüssel **SW27** festziehen.
6. Weggeber **4** elektrisch mit Stellungsregler **1** verbinden.
7. Stellungsregler **1** pneumatisch versorgen und mit dem Prozessventil **3** verbinden.

11 Elektrischer Anschluss

HINWEIS

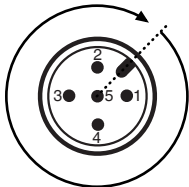
Gefahr: Elektrostatische Entladung

- ✓ Zerstörung von elektronischen Bauteilen
- Bei Montage des Potentiometers ESD-Schutzmaßnahmen vornehmen.

HINWEIS

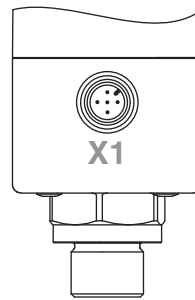
Kabelbruchgefahr

- ▶ Überdrehen führt zur Beschädigung der internen Kabel.
- Elektrische Anschlüsse maximal einmal um 360° drehen.

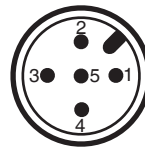


11.1 Pin-Belegung

Lage der Gerätestecker



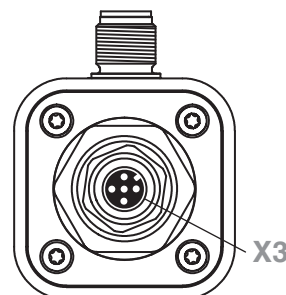
Pin-Belegung



Pin	Signalname
1	Uv, 24 V DC Versorgungsspannung
2	I+/U+, Sollwerteingang
3	I-/U-, GND Uv-
4	I+/U+, Istwertausgang (optional)
5	U, Initialisierung 24 V DC, Auslösung mittels Impulssignal t > 100ms (Speed ^{AP} -Funktion)

Variante mit externem Istwertpotentiometer (Code S01)

Lage der Gerätestecker



Pin-Belegung



Pin	Signalname
1 ¹⁾	UP-, Ausgang Potentiometer, Versorgungsspannung (-)
2	UPsig, Eingang der Spannung des Potentiometerschleifers
3 ¹⁾	UP+, Ausgang Potentiometer Versorgungsspannung (+)
4	n.c.
5	n.c.

1) Potentiometersignal wird intern invertiert verarbeitet.

11.2 Elektrischer Anschluss

- Das Produkt gemäß der Pin-Belegung anschließen.

12 Installation im explosionsgefährdeten Bereich

⚠ **GEFAHR**

Explosionsgefahr

- ▶ Gefahr von schwersten Verletzungen oder Tod.
- Das Produkt **nicht** in explosionsgefährdeten Zonen verwenden.
- Das Produkt kann durch Sonderbeschaltung Ventile im explosionsgefährdeten Bereich steuern (Installation des Stellungsreglers außerhalb EX-Bereich).

Das Produkt kann durch Installationstechnische Maßnahmen Ventile die sich im explosionsgefährdeten Bereich befinden, regeln (sofern das Ventil und der Weggeber eine entsprechende Zulassung besitzen). Der einsetzbare Bereich (Zone) ist abhängig von der Zündschutzart des Ventils beziehungsweise des Weggebers.

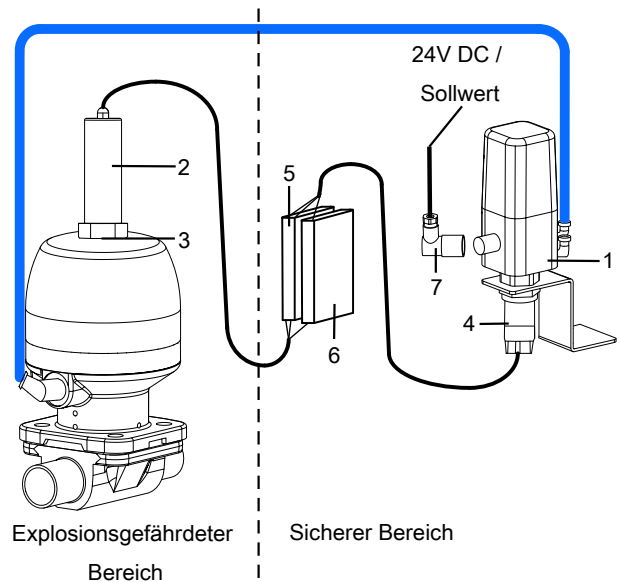
Dazu ist die externe Anbauart (Code S01) des Stellungsreglers zu verwenden und die elektrische Verbindung zwischen Weggeber und Stellungsregler über geeignete Sicherheitsbarrieren vorzunehmen.

Für den elektrischen Anschluss Betriebsanleitung GEMÜ 4232 verwenden.

Das Produkt ist **nicht** ATEX-konform und darf daher **nicht** in explosionsgefährdeten Zonen installiert oder betrieben werden.

Der Weggeber GEMÜ 4232 in ATEX-Ausführung darf nur in Verbindung mit einer ATEX-konformen Sicherheitsbarriere in explosionsgefährdeten Bereichen betrieben werden. Die Sicherheitsbarriere muss für den Betrieb von passiven Widerstandselementen oder Potentiometern ausgelegt sein und für die eigenen Betriebsanleitungen gelten.

Folgende Komponenten sind für diese Betriebsweise zu verwenden (die angegebenen Sicherheitsbarrieren sind beispielhaft. Kundenseitig können auch andere Sicherheitsbarrieren mit vergleichbaren Eigenschaften verwendet werden):

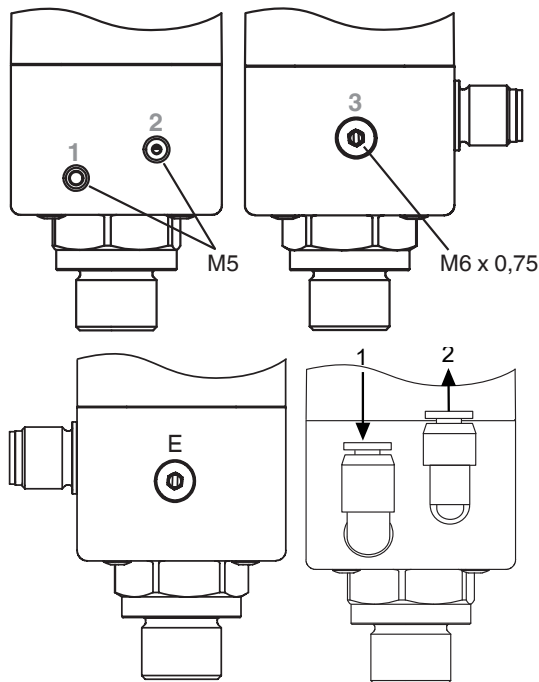


Sicherheitsbarriere A (5) und B (6) können alternativ, sofern diese eine eigene Explosionsschutz-Zulassung besitzen, auch im Explosionsgefährdeten Bereich montiert werden.

1. Stellungsregler 1434 Externer Anbau	1434000Z1... ..S01	
2. Weggeber 4232 in explosionsgeschützter Ausführung	4232000Z14... ..00 X *	
3. Anbausatz für Weggeber	4232S01Z...*	
4. M12 Steckverbinder Weggeber zu Stellungsregler	1219000Z0300S-G00M0M125A	Bestellnummer: 88208779
5. Sicherheitsbarriere A (2-kanalig)	Sicherheitsbarriere P626	Bestellnummer: 99014203
6. Sicherheitsbarriere B (1-kanalig)	Sicherheitsbarriere P630	Bestellnummer: 99014207
7. M12 Stecker X1 (optional)	1219000Z0300D-W00M0M125A	Bestellnummer: 88208750
*Genauere Ausführung abhängig von Ventil		

13 Pneumatischer Anschluss

13.1 Standard, einfachwirkend



Nr.	Bezeichnung	Anschlussgröße
1	Versorgungsluftanschluss P	M5
2	Arbeitsanschluss für Prozessventil A1	M5
3	Entlüftungsanschluss R mit integriertem Rückschlagventil	M6 x 0,75*
E	Gehäuseentlüftung mit integriertem Rückschlagventil	M6 x 0,75*

* nur relevant für Abluftführung und / oder Erhöhung der Schutzart.

Sicherheitsfunktion	
Fehler	Arbeitsanschluss A1
Ausfall der elektrischen Versorgungsspannung	entlüftet
Ausfall der pneumatischen Luftversorgung	undefiniert
Diese Sicherheitsfunktion ersetzt jedoch nicht notwendige anlagenspezifische Sicherheitseinrichtungen.	

Sicherheitsreaktion	
Fehler	Arbeitsanschluss A1
Sollwert < 4,0 mA*	entlüftet
Sollwert > 20 mA bzw. 10 V	entlüftet
* nur bei Ausführung 4-20 mA Sollwerteingang (Code A)	

13.2 Hinweis zum Einsatz in feuchter Umgebung

Die folgenden Informationen geben eine Hilfestellung bei der Montage und dem Betrieb des Produkts in feuchter Umgebung.

1. Verlegung von Kabel und Rohren müssen so vorgenommen werden, dass sich Kondensat oder Regenwasser, welches an den Rohren/Leitungen hängt, nicht in Verschraubungen der M12-Stecker des Produkts laufen kann.
2. Alle Kabelverschraubungen der M12-Stecker und Fittinge sind auf festen Sitz zu prüfen.

13.3 Umrüstung auf Schutzart IP 67

HINWEIS

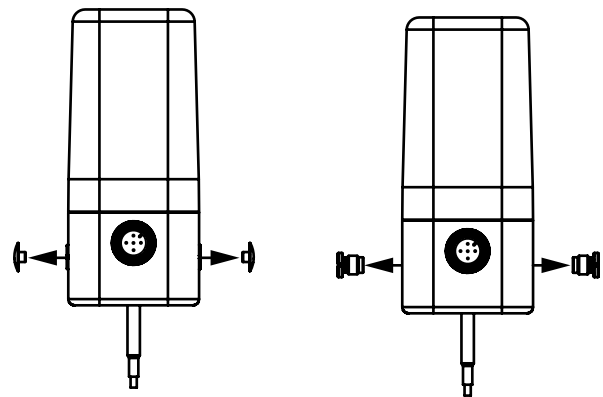
- Erforderliche geeignete Pneumatikverschraubungen mit M5 Anschlussgewinde sowie Pneumatikleitungen sind in dem Set nicht enthalten und müssen anwenderseitig beigelegt werden.

Das Umrüstkit **1434 000 Z2** besteht aus:

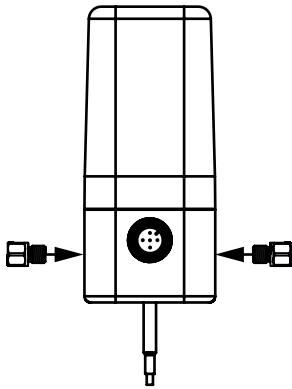
- 1x Gewindeadapter, M6x0,75 auf M5
- 1x O-Ring

Das Umrüstkit 1434 000 Z2 wird für **geführte Abluft 1x** und für die Umrüstung auf **Schutzart IP67 2x** benötigt. Für eine Abluftführung muss lediglich der Anschluss **3** entsprechend nachfolgender Beschreibung verwendet werden. Zur Erhöhung der Schutzart ist Anschluss **3** und **E** entsprechend zu verwenden.

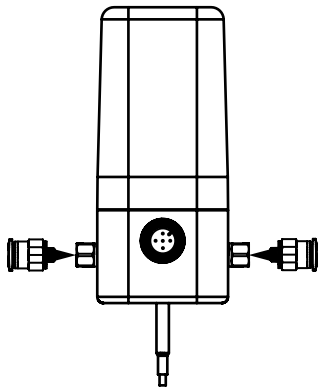
1. Pneumatische Hilfsenergie abschalten.



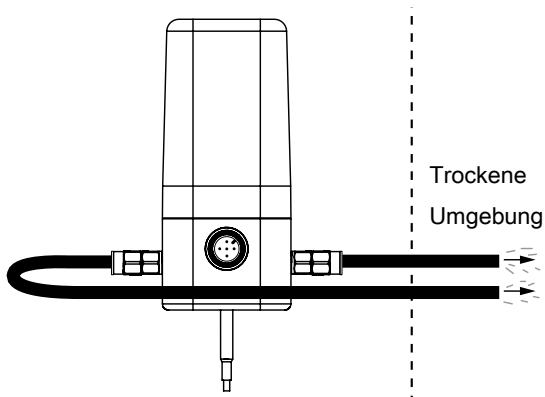
2. Abdeckkappen mit geeignetem Werkzeug von den Entlüftungsbohrungen entfernen.
3. Entlüftungsschrauben mit einem Innensechskantschlüssel **SW3** gegen den Uhrzeigersinn aus den Entlüftungsbohrungen herausdrehen und entfernen.



4. Gewindeadapter mit montiertem O-Ring in die Entlüftungsbohrungen einschrauben und vorsichtig festziehen.



5. Pneumatikverschraubungen (nicht im Lieferumfang enthalten) in Gewindeadapter einschrauben und vorsichtig festziehen.



6. Sicherstellen, dass die Entlüftungsleitungen immer drucklos sind.
7. Entlüftungsleitungen spannungs- und knickfrei montieren und in trockener Umgebung installieren.

14 Inbetriebnahme

⚠ VORSICHT



Gefahrsituation

- ▶ Verletzungsgefahr oder Beschädigungen möglich.
- Zur korrekten Inbetriebnahme muss das Produkt mittels Initialisierungsablauf auf das Prozessventil eingelernt werden.
- Während dieser Inbetriebnahme wird das Ventil automatisch mehrmals geöffnet und geschlossen. Es muss daher vorab sichergestellt werden das dadurch keine gefährliche Situation eintreten kann.

HINWEIS

Fehlerhafte Initialisierung

- Initialisierung immer ohne Betriebsmediendruck am Prozessventil durchführen. Initialisierung in Ruhestellung (NO/NC) des Prozessventils durchführen.

HINWEIS

- Bei Lieferung des Produkts werksseitig montiert auf einem Ventil, ist der komplette Aufbau bei einem Steuerdruck von 5,5 bis 6 bar ohne Betriebsdruck bereits betriebsbereit. Eine Neuinitialisierung wird empfohlen, wenn die Anlage mit einem abweichenden Steuerdruck betrieben wird oder es eine Veränderung der mechanischen Endlagen gegeben hat (z.B. Dichtungswechsel am Ventil/Antriebsaustausch). Die Initialisierung bleibt auch bei einer Spannungsunterbrechung erhalten.

HINWEIS

- Bei Lieferung des Produkts ohne Werksvoreinstellung (z.B. bei Lieferung ohne Ventil) muss zum ordnungsgemäßen Betrieb einmalig eine Initialisierung durchgeführt werden. Diese Initialisierung muss nach jeder Veränderung des Prozessventils (z.B. Dichtungswechsel oder Antriebsaustausch) erneut durchgeführt werden.

1. Geeignete Anschlussstücke verwenden.
2. Steuermediumleitungen spannungs- und knickfrei montieren.
3. Pneumatische Schläuche verbinden und pneumatische Hilfsenergie von max. 8 bzw. 10 bar aktivieren.
4. Anschlussleitung spannungs- und knickfrei anschließen.
5. Versorgungsspannung einschalten.
6. POWER LED leuchtet.
7. Initialisierungsspannung 24 V DC kurzzeitig an Pin 5 anlegen (Impuls $t > 100\text{ms}$)*.
8. Initialisierungsspannung deaktivieren.
 - ⇒ LEDs OPEN und CLOSED blinken alternierend

- ⇒ Die automatische Initialisierung wird durchgeführt. Die Initialisierungsphase dauert wenige Minuten, in der das Prozessventil mehrmals auf und zu gesteuert wird. Der Initialisierungsvorgang wird selbstständig beendet.

15 Betrieb

Der Betrieb des Produkts erfolgt über einen Sollwertgeber, mit dem die Ventilstellung beeinflusst werden kann.

HINWEIS

Kein Sollwert nach Initialisierung angelegt

- ▶ Ohne Sollwertvorgabe (bei 4 - 20 mA Ausführung) erscheint nach der abgeschlossenen Initialisierung die Fehlermeldung Nr. 2 (siehe 'Fehlermeldungen', Seite 28), welche automatisch quittiert wird wenn das Sollwertsignal > 4mA angelegt wurde.

HINWEIS

Initialisierung ist ungewöhnlich lang aktiv

- ▶ Bei Antrieben mit einem großen Luftvolumen (Füllvolumen) kann es unter Umständen mehrere Minuten dauern bis die Initialisierung abgeschlossen werden kann. Die Initialisierung ist nur dann nicht erfolgreich, wenn eine Fehlermeldung (siehe 'LED Meldungen', Seite 28) mit LED-Signalisierung erscheint.

- Analogen Sollwert 4 - 20 mA / 0 - 20 mA / 0 - 10 V vorgeben.
- Nach der Initialisierung kann das Prozessventil gemäß Sollwertsignal positioniert werden.






* Sofern der Eingang Anlagenseitig nicht verdrahtet wurde, kann das separat erhältliche Initialisierungskit 1434 000 ZIK hierzu verwendet werden. Alternativ kann bei konfektionierbaren Steckverbindern das Gehäuse des M12 Stecker, mit dem das Produkt angeschlossen wurde, geöffnet werden und eine temporäre Drahtbrücke von Pin 1 auf Pin 5 fixiert werden.























Funktion	OPEN	ERROR	CLOSE	POWER
Sollwert min. (0 / 4 mA / 0V)	○	○	●	●
Zwischenstellung	○	○	○	●
Sollwert max. (20 mA / 10 V)	●	○	○	●
Regler in Initialisierungsphase ¹⁾	☀	○	☀	●

- 1) LEDs blinken alternierend

16 Fehlerbehebung

16.1 LED Meldungen

LED-Zustände	Symbol
Aus	
Leuchtet	
Blinkt kurz auf, f=1,66 Hz; 0,30s an/0,3s aus	
Blinkt langsam, f=3,33 Hz; 0,15s an/0,15s aus	
Blinkt schnell, f=1,66 Hz; 0,15s an/0,45s aus	

Bedeutung	Fehlernummer	OPEN	ERROR	CLOSED	POWER
Sollwert > 20,5 mA/10,25 V	Fehler Nr. 1				
Sollwert < 3,5 mA	Fehler Nr. 2				
Regler nicht initialisiert	Fehler Nr. 3				
Regler nicht kalibriert	Fehler Nr. 4				
Gerätefehler	Fehler Nr. 5				
Regler arbeitet mit geringer Güte	Warnung Nr. 1	? ¹⁾		? ¹⁾	

1) Die Anzeige der OPEN und CLOSED LEDs ist in diesem Fall Abhängig von der Ventilstellung und somit nicht relevant.

16.2 Fehlerbehebung

Fehler	Fehlerursache	Fehlerbehebung
Regler arbeitet mit geringer Güte	Interne Ventile konnten während der Initialisierung nicht optimal vermessen werden.	Prozessventil auf Leckage prüfen. Leichtigängigkeit des Prozessventils prüfen und sicherstellen. Schwankenden Mediumsdruck während Initialisierung unterbinden (falls möglich Mediumsdruck absperren).
Regler nicht initialisiert	Gerät wurde nicht initialisiert	Initialisierung durchführen
Regler nicht kalibriert	Gerät defekt	Rücksendung zum Service
Sollwert zu hoch	Sollwertsignal > 20,5 mA/10,25 V	Sollwertsignal prüfen
Sollwertsignal zu niedrig	Sollwertsignal < 3,5 mA	Sollwertsignal prüfen
Gerätefehler	Fehlende pneumatische Versorgung, Leckage im pneumatischen System	Pneumatische Versorgung prüfen, Pneumatische Verbindung prüfen

17 Inspektion und Wartung

WARNUNG

Unter Druck stehende Armaturen!

- ▶ Gefahr von schwersten Verletzungen oder Tod.
- Anlage drucklos schalten.
- Anlage vollständig entleeren.

HINWEIS

Außergewöhnliche Wartungsarbeiten!

- ▶ Beschädigungen des GEMÜ Produkts.
- Wartungsarbeiten bzw. Reparaturen, die nicht in dieser Betriebsanleitung beschrieben sind, dürfen nicht ohne vorherige Abstimmung mit dem Hersteller durchgeführt werden.

Der Betreiber muss regelmäßige Sichtkontrollen der Produkte entsprechend der Einsatzbedingungen und des Gefährdungspotenzials zur Vorbeugung von Undichtheit und Beschädigung durchführen.

1. Wartungs- und Instandhaltungstätigkeiten durch geschultes Fachpersonal durchführen.
2. Geeignete Schutzausrüstung gemäß den Regelungen des Anlagenbetreibers tragen.
3. Anlage bzw. Anlagenteil stilllegen.
4. Anlage bzw. Anlagenteil gegen Wiedereinschalten sichern.
5. Anlage bzw. Anlagenteil drucklos schalten.
6. Produkte, die immer in derselben Position sind, viermal pro Jahr betätigen.

17.1 Ersatzteile

Für dieses Produkt sind keine Ersatzteile verfügbar. Bei Defekt bitte zur Reparatur an GEMÜ zurücksenden.

17.2 Reinigung des Produktes

- Das Produkt mit feuchtem Tuch reinigen.
- Das Produkt **nicht** mit Hochdruckreiniger reinigen.

18 Demontage

1. Die Demontage in umgekehrter Reihenfolge wie die Montage durchführen.
2. Elektrische Leitung(en) abschrauben.
3. Steuermedium deaktivieren.
4. Steuermediumleitung(en) trennen.
5. Das Produkt demontieren. Warn- und Sicherheitshinweise beachten.

19 Entsorgung

1. Auf Restanhaftungen und Ausgasung von eindiffundierten Medien achten.
2. Alle Teile entsprechend den Entsorgungsvorschriften / Umweltschutzbedingungen entsorgen.

20 Rücksendung

Aufgrund gesetzlicher Bestimmungen zum Schutz der Umwelt und des Personals ist es erforderlich, dass die Rücksendeerklärung vollständig ausgefüllt und unterschrieben den Versandpapieren beiliegt. Nur wenn diese Erklärung vollständig ausgefüllt ist, wird die Rücksendung bearbeitet. Liegt dem Produkt keine Rücksendeerklärung bei, erfolgt keine Gut-schrift bzw. keine Erledigung der Reparatur, sondern eine kostenpflichtige Entsorgung.

1. Das Produkt reinigen.
2. Rücksendeerklärung bei GEMÜ anfordern.
3. Rücksendeerklärung vollständig ausfüllen.
4. Das Produkt mit ausgefüllter Rücksendeerklärung an GEMÜ schicken.

21 Konformitätserklärung nach 2014/30/EU (EMV-Richtlinie)

EU-Konformitätserklärung

gemäß 2014/30/EU (EMV-Richtlinie)

Wir, die Firma

GEMÜ Gebr. Müller Apparatebau GmbH & Co. KG
Fritz-Müller-Straße 6-8
D-74653 Ingelfingen-Criesbach

erklären, dass das unten aufgeführte Produkt die Sicherheitsanforderungen der EMV-Richtlinie 2014/30/EU erfüllt.

Benennung des Produktes: GEMÜ 1434

Angewandte Normen:

- DIN EN 61326-1 (Industrie)

Störfestigkeit: EN 61000-6-2

Störaussendung: EN 61000-6-3

2021-08-31



ppa. Joachim Brien
Leiter Bereich Technik

Quick commissioning**⚠ CAUTION****Hazardous situation**

- ▶ Risk of injury or damage possible.
- For correct commissioning, the product must be calibrated to the process valve by means of the initialization process.
- During this commissioning, the valve is automatically opened and closed several times. It must therefore be ensured in advance that this does not lead to a dangerous situation.

NOTICE**Operating errors**

- Prior to commissioning, familiarize yourself with operation of the product.

NOTICE**Incorrect initialization**

- Always carry out initialization without operating medium pressure on the process valve

NOTICE

- For delivery of the product assembled on a valve at the factory, the complete construction is already ready for operation at a control pressure of 5.5 to 6 bar without operating pressure. A reinitialization is recommended if the plant is operated with a different control pressure or if the mechanical end positions have been changed (e.g. seal replacement on the valve or actuator replacement). The initialization is retained even in the event of voltage cutoff.

NOTICE

- For delivery of the product without factory setting (e.g. for delivery without valve) initialization must be carried out once for correct operation. This initialization must be repeated every time that the process valve is changed (e.g. seal replacement or actuator replacement).

1. Mount the product on the process valve mechanically using the mounting kit.
2. Connect the product pneumatically:
 - ⇒ Supply the connector **1** with pneumatic control air supply (max. 8/10 bar).
 - ⇒ Connect the connector **2** to the control air connector of the process valve.
3. Connect the product electrically:
 - ⇒ Connect 24 V DC supply voltage – pin 1: +24 V; pin 3: GND (LED POWER lights up, LED OPEN, ERROR, CLOSED flash) ¹⁾.
 - ⇒ Connect set value signal – pin 2: lw+/Uw+; pin 3: GND (lw-/Uw-) ²⁾.
4. Start automatic initialisation (speed-^{AP} function):
 - ⇒ Briefly activate 24 V DC initialisation impulse ($t > 100$ ms) on pin 5 (LED OPEN/CLOSED flash alternately) and deactivate it again ³⁾.
 - ⇒ The initialisation phase lasts a few minutes, during which the process valve is opened and closed several times. The initialisation process is ended automatically.
5. The product is ready for operation and responds to an externally specified set value signal.

¹⁾ Provided that an initialisation has not been previously carried out, otherwise deviating operating status display.

²⁾ Set value signal is not required for initialisation and can optionally be connected later.

³⁾ If the input has not been wired on the system side, the separately obtained initialisation kit 1434 000 ZIK can be used for this. Alternatively, for connectors without cable, the housing of the M12 connector, with which the product has been connected, can be opened and a temporary wire bridge can be attached from pin 1 to pin 5.

Contents

1	General information	33
1.1	Information	33
1.2	Symbols used	33
1.3	LED symbols	33
1.4	Definition of terms	33
1.5	Warning notes	33
2	Safety information	34
3	Product description	34
4	GEMÜ CONEXO	36
5	Correct use	37
6	Order data	38
7	Technical data	40
8	Dimensions	44
9	Manufacturer's information	46
9.1	Delivery	46
9.2	Transport	46
9.3	Storage	46
10	Mounting	46
11	Electrical connection	51
12	Installation in potentially explosive areas	52
13	Pneumatic connection	53
14	Commissioning	54
15	Operation	55
16	Troubleshooting	56
17	Inspection and maintenance	57
18	Disassembly	57
19	Disposal	57
20	Returns	57
21	Declaration of conformity according to 2014/30/ EU (EMC Directive)	58

1 General information

1.1 Information

- The descriptions and instructions apply to the standard versions. For special versions not described in this document the basic information contained herein applies in combination with any additional special documentation.
- Correct installation, operation, maintenance and repair work ensure faultless operation of the product.
- Should there be any doubts or misunderstandings, the German version is the authoritative document.
- Contact us at the address on the last page for staff training information.

1.2 Symbols used

The following symbols are used in this document:

Symbol	Meaning
●	Tasks to be performed
▶	Response(s) to tasks
-	Lists

1.3 LED symbols

LED conditions	Symbol
Off	○
Lit (on)	●
Flashes on briefly, f=1.66 Hz; 0.30 s on/0.3 s off	⦿
Flashes slowly, f=3.33 Hz; 0.15 s on/0.15 s off	⦿
Flashes fast, f=1.66 Hz; 0.15 s on/0.45 s off	⦿

1.4 Definition of terms

Working medium

The medium that flows through the GEMÜ product.

Control function

The possible actuation functions of the GEMÜ product.

Control medium

The medium whose increasing or decreasing pressure causes the GEMÜ product to be actuated and operated.

Speed-^{AP} function

Speed Assembly and Programming, a particularly user-friendly commissioning function for fast mounting, automated setting and initialization of GEMÜ products. Dependent on type, activation uses an external impulse signal or existing precautions on the device (magnetic or housing switch). Changeover to normal operating mode takes place automatically after successful completion.

1.5 Warning notes

Wherever possible, warning notes are organised according to the following scheme:


SIGNAL WORD	
Possible symbol for the specific danger	Type and source of the danger <ul style="list-style-type: none"> ▶ Possible consequences of non-observance. ● Measures for avoiding danger.

Warning notes are always marked with a signal word and sometimes also with a symbol for the specific danger.

The following signal words and danger levels are used:

⚠ DANGER	
	Imminent danger! <ul style="list-style-type: none"> ▶ Non-observance can cause death or severe injury.
⚠ WARNING	
	Potentially dangerous situation! <ul style="list-style-type: none"> ▶ Non-observance can cause death or severe injury.
⚠ CAUTION	
	Potentially dangerous situation! <ul style="list-style-type: none"> ▶ Non-observance can cause moderate to light injury.
NOTICE	
	Potentially dangerous situation! <ul style="list-style-type: none"> ▶ Non-observance can cause damage to property.

The following symbols for the specific dangers can be used within a warning note:

Symbol	Meaning
	Danger of explosion

2 Safety information

The safety information in this document refers only to an individual product. Potentially dangerous conditions can arise in combination with other plant components, which need to be considered on the basis of a risk analysis. The operator is responsible for the production of the risk analysis and for compliance with the resulting precautionary measures and regional safety regulations.

The document contains fundamental safety information that must be observed during commissioning, operation and maintenance. Non-compliance with these instructions may cause:

- Personal hazard due to electrical, mechanical and chemical effects.
- Hazard to nearby equipment.
- Failure of important functions.
- Hazard to the environment due to the leakage of dangerous substances.

The safety information does not take into account:

- Unexpected incidents and events, which may occur during installation, operation and maintenance.
- Local safety regulations which must be adhered to by the operator and by any additional installation personnel.

Prior to commissioning:

1. Transport and store the product correctly.
2. Do not paint the screws and plastic parts of the product.
3. Carry out installation and commissioning using trained personnel.
4. Provide adequate training for installation and operating personnel.
5. Ensure that the contents of the document have been fully understood by the responsible personnel.
6. Define the areas of responsibility.
7. Observe the safety data sheets.
8. Observe the safety regulations for the media used.

During operation:

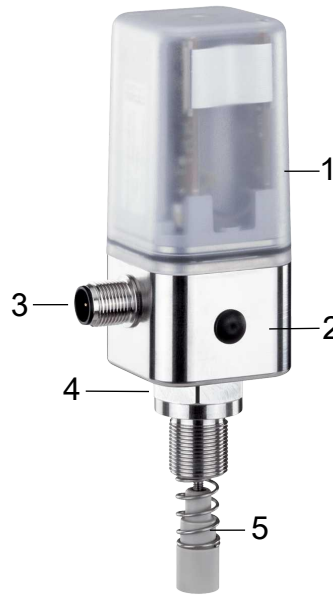
9. Keep this document available at the place of use.
10. Observe the safety information.
11. Operate the product in accordance with this document.
12. Operate the product in accordance with the specifications.
13. Maintain the product correctly.
14. Do not carry out any maintenance work and repairs not described in this document without consulting the manufacturer first.

In cases of uncertainty:

15. Consult the nearest GEMÜ sales office.

3 Product description

3.1 Construction

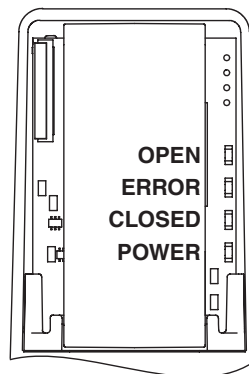


Item	Name	Materials
1	Housing cover	Polypropylene (UV-stabilised)
2	Housing base	Anodized aluminium or stainless steel
3	Electrical connection	Threaded piece: Stainless steel (1.4305), insert: PA
4	Adapter piece	Stainless steel (1.4305)
5	Mounting kit, valve specific	Materials, parts valve specific
	Seals	EPDM and NBR

3.2 LED displays

3.2.1 Status LEDs

Using the status LEDs, the different operating conditions of the product can be determined.

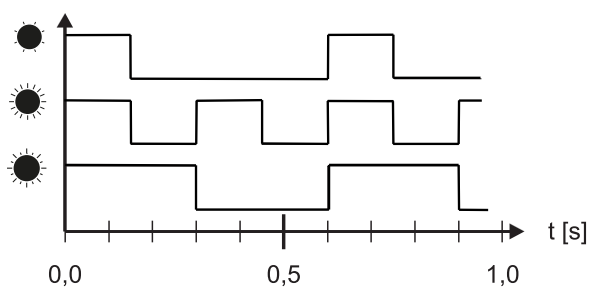


LED	Colour	Function
OPEN	Yellow	Process valve is opening/in OPEN position
ERROR	Red	Error
CLOSED	Orange	Process valve is closing/in CLOSED position
POWER	Yellow	Power

The function of the LED can differ in the case of an active ERROR LED (see operating instructions).

3.2.2 LED conditions

Function	OPEN	ERROR	CLOSED	POWER
Position reached	○	○	○	●
Valve in OPEN end position	●	○	○	●
Valve in CLOSED end position	○	○	●	●
Valve OPENS	☀	○	○	●
Valve CLOSES	○	○	☀	●
Initialisation phase	☀	○	☀	●



LED condition	Symbol
Lit (on)	●
Off	○
Flashes on briefly, f=1.66 Hz; 0.30 s on/0.3 s off	☀
Flashes slowly, f=3.33 Hz; 0.15 s on/0.15 s off	☀
Flashes fast, f=1.66 Hz; 0.15 s on/0.45 s off	☀

3.3 Description

The GEMÜ 1434 μ Pos digital electro-pneumatic positioner is used to control small to medium nominal size process valves with single acting linear actuators. The compact metal housing has status LEDs integrated into a transparent cover. LEDs for status indication are integrated. Due to factory preconfiguration, this product does not require a display with operating keys. Pneumatic and electrical connections are arranged so as to save space and enable easy access. All these features make the GEMÜ 1434 μ Pos a cost-effective solution for control valves with basic requirements.

3.4 Function

The GEMÜ 1434 μ Pos digital electro-pneumatic positioner is an intelligent digital positioner designed for mounting to pneumatic actuators. The product is directly mounted to the actuator as standard. The travel sensor is already integrated in the positioner.

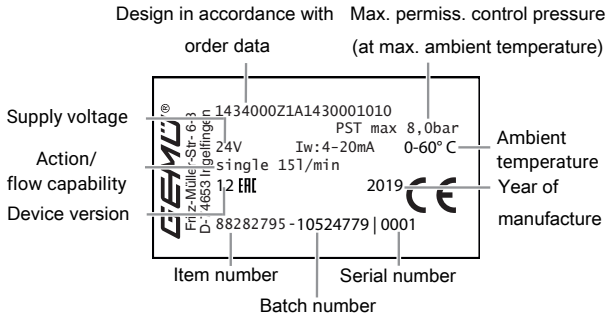
Optionally, the product can be ordered for an external mounting type, in which a separate travel sensor is connected using an M12 connector.

The travel sensor measures the current position of the valve and reports it to the electronic system of the product. The electronic system then compares the actual value of the valve with the set value specified and readjusts the valve accordingly in the event of a control error.

The optional actual value output provides the valve position currently determined (in same direction according to rule diagram) as an analogue value.

For correct operation, the positioner must first be calibrated (initialised) to the connected process valve. This is carried out using the automatic initialisation function, which can be activated by a momentary voltage pulse at the programming input. Once this has been carried out, the positioner automatically switches to the normal operating mode and responds to the specified external set value signal.

3.5 Product label



NOTICE

Device version

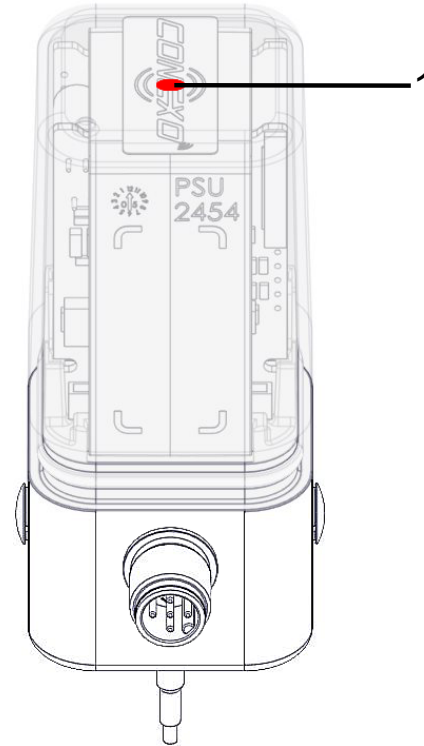
► These instructions are valid for devices from device version 10. It is possible to determine which firmware has been used on the basis of the device version. For older devices (device version older than 10), different operating instructions with potentially different operating specifications are used.

Device version	Firmware version	Effective from	Changes
10	V2.0.0.0	09/2013	
11	V2.0.0.2	12/2013	Optimization of initialization routine for normally open valves
12	V2.0.0.4	12/2016	Optimization of actuation behaviour of small-volume linear actuators with low stroke
from 13	V2.0.0.5	03/2021	Optimization of the handling of the internal data bus

4 GEMÜ CONEXO

Order variant

In the corresponding design with CONEXO, this product has an RFID chip (1) for electronic identification purposes. The position of the RFID chip can be seen below. The CONEXO pen helps read out information stored in the RFID chips. The CONEXO app or CONEXO portal is required to view this information.



For further information please read the operating instructions for CONEXO products or the CONEXO datasheet.

Products such as the CONEXO app, the CONEXO portal and the CONEXO pen are not included in the scope of delivery and need to be ordered separately.

5 Correct use

DANGER



Danger of explosion

- ▶ Risk of severe injury or death.
- Do **not** use the product in potentially explosive zones.
- The product can control valves in potentially explosive areas using special wiring (installation of the positioner outside the EX area).

WARNING

Improper use of the product

- ▶ Risk of severe injury or death.
- ▶ Manufacturer liability and guarantee will be void.
- Only use the product in accordance with the operating conditions specified in the contract documentation and in this document.

The product is not intended for use in potentially explosive areas.

The product with integrated pilot valves is designed for linear actuators, has a microprocessor-controlled intelligent position control as well as an analogue travel sensor system (potentiometer) and is connected in a force-locking way with the actuator spindle by means of a mounting kit (spring, operating bush). The valve position and the integrated travel sensor can be monitored via the electrical connections. The pneumatic actuator is directly operated and controlled by means of the pilot valves.

6 Order data

The order data provide an overview of standard configurations.

Please check the availability before ordering. Other configurations available on request.

Note: Pneumatic connecting components (union and compressed air tube) for the connection between the process valve and positioner are included with each positioner with a pneumatic connection (7) code 2 and 3.

Note: A valve specific mounting kit is required for assembly. For designing the mounting kit, the valve type, nominal size, control function and actuator size must be stated.

Order codes

1 Type	Code
Electro-pneumatic positioner µPos	1434

2 Fieldbus	Code
Without (3-wire version)	000

3 Accessory	Code
Accessory	Z

4 Action	Code
Single acting	1

5 Set value input	Code
4–20 mA, set value specification	A
0–20 mA, set value specification	B
0–10 V, set value specification	C

6 Accessory housing material	Code
Stainless steel base, PP cover	07
3.2315, AlMgSi1/AlSi1MgMn	14

7 Pneumatic connection	Code
Air supply M5 connection thread, outlet M5 connection thread	1
Air supply via push-in connector, angle, for 4 mm tube, outlet via push-in connector, angle, for 4 mm tube	2
Air supply via push-in connector, angle, for 6 mm tube, outlet via push-in connector, angle, for 6 mm tube	3
Air supply via push-in connector, angle, for 1/4" mm tube, outlet via push-in connector, angle, for 1/4" mm tube	U

8 Option	Code
Without	00
4–20 mA, actual value output	A0
0–20 mA, actual value output	B0
0–10 V, actual value output	C0

9 Flow rate	Code
15 l/min	01

10 Travel sensor version	Code
Potentiometer, 10 mm length	010
Potentiometer, 30 mm length	030
Remote potentiometer, M12 connector	S01

11 Type of design	Code
Standard	
Dead zone presetting 2%	2442
Dead zone presetting 5%	2443
Inversed direction, for quarter turn valves control function NO (2)	6960

12 CONEXO	Code
Without	
Integrated RFID chip for electronic identification and traceability	C

Order example

Ordering option	Code	Description
1 Type	1434	Electro-pneumatic positioner μPos
2 Fieldbus	000	Without (3-wire version)
3 Accessory	Z	Accessory
4 Action	1	Single acting
5 Set value input	A	4–20 mA, set value specification
6 Accessory housing material	14	3.2315, AlMgSi1/AlSi1MgMn
7 Pneumatic connection	3	Air supply via push-in connector, angle, for 6 mm tube, outlet via push-in connector, angle, for 6 mm tube
8 Option	00	Without
9 Flow rate	01	15 l/min
10 Travel sensor version	010	Potentiometer, 10 mm length
11 Type of design		Without
12 CONEXO		Without

7 Technical data

7.1 Medium

- Working medium:** Compressed air and inert gases
- Dust content:** Class 3, max. particle size 5 µm, max. particle density 5 mg/m³
- Pressure dew point:** Class 3, max. pressure dew point -20 °C
- Oil content:** Class 3, max. oil concentration 1 mg/m³
Quality classes to DIN ISO 8573-1

7.2 Temperature

- Storage temperature:** -10 – 60 °C

7.3 Pressure

- Operating pressure:** 0 to 10 bar (max. 40 °C)
0 to 8 bar (max. 60 °C)
The applied pressure must not exceed the maximum control pressure of the process valve.
- Flow rate:** 15 NI/min
- Air consumption:** 0 NI/min (when idle)

7.4 Product compliance

- EMC Directive:** 2014/30/EU
Technical standards used:
Interference emission: DIN EN 61000-6-4 (Sep. 2011)
Interference emission class: Class A
Interference emission group: Group 1
Interference resistance: DIN EN 61000-6-2 (March 2006)

7.5 Mechanical data

- Installation position:** Optional
- Protection class:** IP 65 acc. to EN 60529
IP 67 in accordance with EN 60529, achieved with piped air outlet. Replace with M5 adapters for connection 3 and E threaded plug connectors (1434 000 Z2, 2 pieces required) for this purpose.
- Weight:** 220 g
- Travel sensor:** Integrated for direct mounting

	Travel sensor version	
	Code 010	Code 030
Detection range:	0–10 mm	0–30 mm
Operating range:	0–10 mm	0–30 mm
Resistance:	1 kΩ	3 kΩ
Minimum travel sensor change:	3% (only relevant for initialization)	
Correlation - Travel sensor¹⁾ spindle/valve position	Retracted (top) ± 100% (valve open) Extended (bottom) ± 0% (valve closed)	

1) Design code 6960: Inversed mode of action compared with description (Travel sensor signal inversed). For valves with inverted correlation.

7.6 Electrical data

7.6.1 Power supply

Supply voltage:	24 V DC (-5/+10%)
Power consumption:	≤ 4 W
Reverse battery protection:	yes
Duty cycle:	Continuous duty
Electrical protection class:	III
Electrical connection type:	X1: Connector (A-coded), 1 x 5-pin M12 X3*: Plug (A-coded), 1 x 5-pin M12 * Only for travel sensor version with remote potentiometer (code S01).

7.6.2 Analogue input

Set value input:	4–20 mA (code A) 0–20 mA (code B) 0–10 V (code C)
Input type:	passive
Input load:	0/4–20 mA: 50 Ω + approx. 0.7 V voltage drop due to reverse battery protection 0–10 V: 100 kΩ
Accuracy/linearity:	≤ ±0.3% of full flow
Temperature drift:	≤ ±0.3% of full flow
Resolution:	12 bit
Reverse battery protection:	yes
Overload proof:	Yes (up to max. 30 V DC)

7.6.3 Analogue output

Note:	The analogue output must be ordered using the ordering option "Option".
Actual value output:	4–20 mA (ordering option code A0) 0–20 mA (ordering option code B0) 0–10 V (ordering option code C0)
Output type:	active
On-load current:	0–10 V: Max. 10 mA
Load resistor:	0/4–20 mA: Max. 600 Ω
Accuracy/linearity:	≤ ±1% of full flow
Temperature drift:	≤ ±0.5% of full flow

Resolution:	12 bit
Short-circuit proof:	yes
Overload proof:	Yes (up to max. 30 V DC)

7.6.4 Programming input initialization (speed-AP function)

Input voltage:	24 V DC
Input current:	1.3 mA at 24 V DC
High level:	>14 V DC
Low level:	< 8 V DC

7.6.5 Travel sensor input (for travel length code S01 – remote potentiometer)

Supply voltage U_{p+}:	Typically 3.3 V DC
Resistance range of remote potentiometers:	1 to 10 k Ω
Input voltage range:	0 to UP+
Input resistance:	1.2 M Ω
Accuracy/linearity:	$\leq \pm 0.3\%$ of full flow
Temperature drift:	$\leq \pm 0.3\%$ of full flow
Resolution:	12 bit

7.6.6 Positioner data

Note: Interferences to the set value signal can affect positioner activities
 Following diagram valid for valves with standard correlation between spindle position and valve position.
 (See section "Mechanical data, correlation between travel sensor spindle/valve position")

Control diagram:



The GEMÜ 1434 μ Pos digital electro-pneumatic positioner automatically detects the control function of the valve during initialization: Normally open (NO) or normally closed (NC).

For the 0/4 mA or 0 V signal specification, the position of the valve is closed.

The close tight function integrated as standard ensures that the valve is moved completely to the end position when the signal Open or Close valve is given.

Control error:

- $\leq 1\%$ (standard)
- $\leq 2\%$ (K-no. 2442)
- $\leq 5\%$ (K-no. 2443)

Initialization: Automatic via 24 V DC signal

Close tight function:

- Closed: $W \leq 0.5\%$
- Open: $W \geq 99.5\%$

8 Dimensions

8.1 Direct mounting

8.1.1 Travel sensor version code 010/030

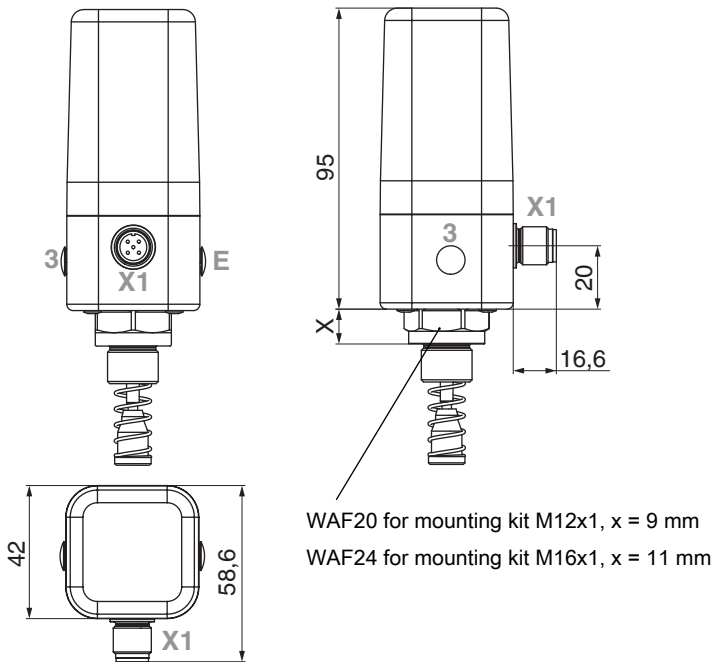
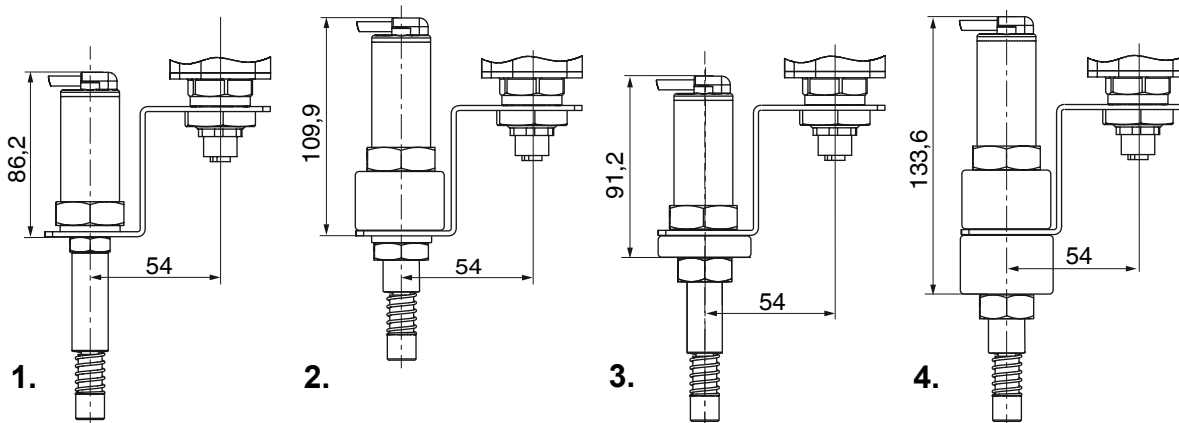


Figure including mounting kit

Dimensions in mm

8.2 Direct mounting via mounting bracket

8.2.1 Travel sensor version code S01 + mounting kit 1444



Dimensions in mm

See mounting options – valve-specific GEMÜ 1444 000 Z... mounting kit

Version dependent on valve used

1. Normally closed valve, M16 adaption thread – standard
2. Normally closed valve, M16 adaption thread – special construction type for GEMÜ 9415
3. Normally closed valve, M22 adaption thread
4. Normally open or double acting valve, M16 or M22 adaption thread

8.3 Remote mounting

8.3.1 Travel sensor version code S01

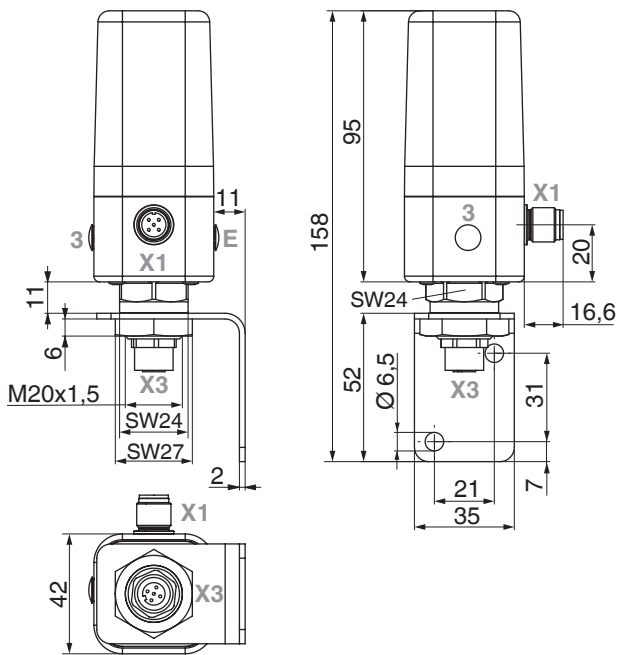


Figure including separately available mounting bracket

Dimensions in mm

9 Manufacturer's information

9.1 Delivery

- Check that all parts are present and check for any damage immediately upon receipt.

The product's performance is tested at the factory. The scope of delivery is apparent from the dispatch documents and the design from the order number.

9.2 Transport

1. Only transport the product by suitable means. Do not drop. Handle carefully.
2. After the installation dispose of transport packaging material according to relevant local or national disposal regulations / environmental protection laws.

9.3 Storage

1. Store the product free from dust and moisture in its original packaging.
2. Avoid UV rays and direct sunlight.
3. Do not exceed the maximum storage temperature (see chapter "Technical data").
4. Do not store solvents, chemicals, acids, fuels or similar fluids in the same room as GEMÜ products and their spare parts.

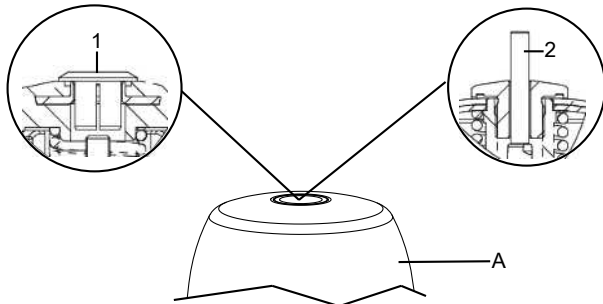
10 Mounting

The positioner with travel sensor version 10 mm (code 010) or 30 mm (code 030) must be mounted directly on the valve. For this, follow the instructions in chapter 10.2 Mounting kit assembly: Direct mounting.

The positioner with connection for an external travel sensor (code S01) can be mounted using a mounting bracket on the wall or in another suitable position. The external travel sensor must be mounted directly on the valve. For this, follow the instructions in chapter 10.3 Mounting kit assembly: With mounting bracket/external.

10.1 Preparations for mounting to the valve

1. Move the actuator **A** into zero position (actuator vented).
2. Remove optical position indicator **2** and / or protective cap **1** from the actuator top.



10.2 Mounting kit assembly: Direct mounting

Item	Name	Item	Name
1	Spindle	7	Flange plate
2	Spring	8	Screws
3	Operating bush	9	Pressure disc*
4	Distance piece	10	O-ring*
5	O-ring	11	O-ring*
6	Adapter		

* Included depending on version.

⚠ CAUTION

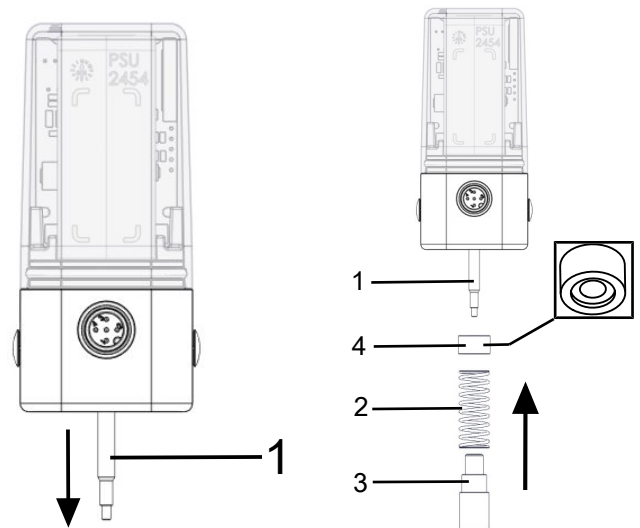
Pretensioned spring!

- ▶ Damage to the device.
- Slowly release the tension in the spring.

⚠ CAUTION

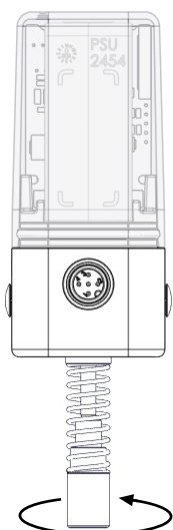
Do not scratch the spindle!

- ▶ A damaged spindle surface may cause failure of the travel sensor.

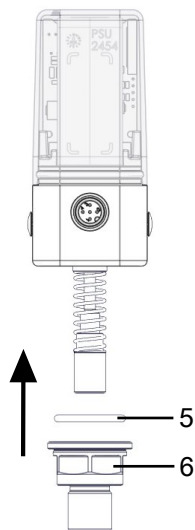


1. Pull out the spindle **1**.

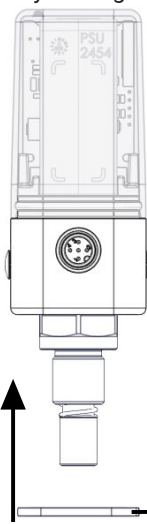
2. Align the indentation of the distance piece **4** to the spring and push it over the spindle **1** using the spring **2** and fix it in place using the operating bush **3**.



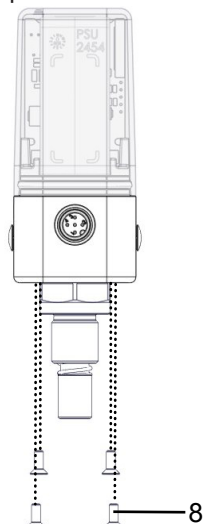
3. Tighten the operating bush **3** by turning it clockwise.



4. Affix the O-ring **5** and the adapter **6**.



5. Attach the flange plate **7**

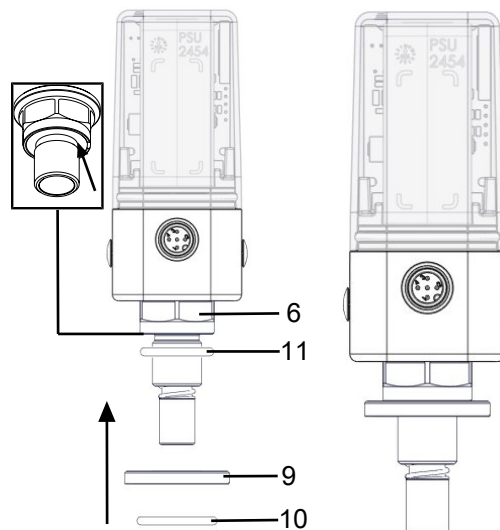


6. Screw the flange plate on tight using screws **8** (1 – 1,5 Nm).

- Push in the spindle until it pushes against the spring and then slowly release the pressure on the spring.

NOTICE

- ▶ For some valves (e.g. GEMÜ 650 and GEMÜ 687) it is necessary to fit a pressure disc between the threaded adapter and the actuator head. This is included in the required mounting kits, sometimes with an additional O-ring (only GEMÜ 650 with normally open and double-acting control function – code 2+3).
- ▶ If the pressure disc does not have a groove for a seal, this will already be inserted in the groove provided at the adapter opening of the actuator head (e.g. GEMÜ 687 with normally open control function – code 2).



Insert the O-ring **11** (if included) into the corresponding disc **9** over the adapter **6** and groove on the adapter **6**.

If included: Push the pressure disc **9** into the corresponding disc **9** over the adapter **6** and groove on the adapter **6** and insert the O-ring **10** in the intended groove of the pressure disc.

10.3 Mounting kit assembly: With mounting bracket/ external

⚠ CAUTION

Pretensioned spring!

- ▶ Damage to the device.
- Slowly release the tension in the spring.

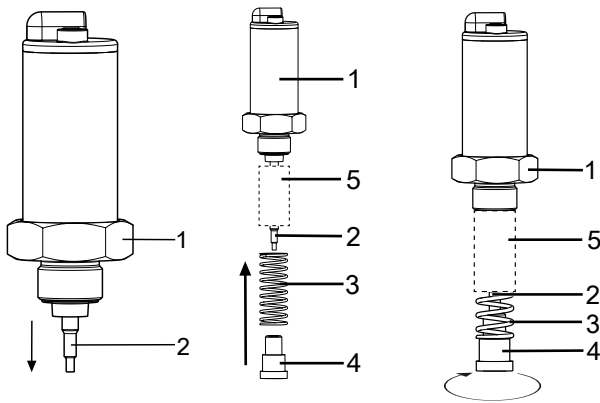
⚠ CAUTION

Do not scratch the spindle!

- ▶ A damaged spindle surface may cause failure of the travel sensor.

Item	Name
1	Travel sensor
2	Spindle
3	Spring
4	Operating spindle
5	Guide bush*

*Included depending on version



1. Pull the spindle **2** out of the travel sensor **1**.
 2. If included, push the guide bush **5** taper over the spindle **2** first.
 3. Push the spring **3** over the spindle **2** and secure with the operating bush **4**.
 4. Tighten the operating bush **4** by turning it clockwise.
- Push in the spindle until it pushes against the spring and then slowly release the pressure on the spring.

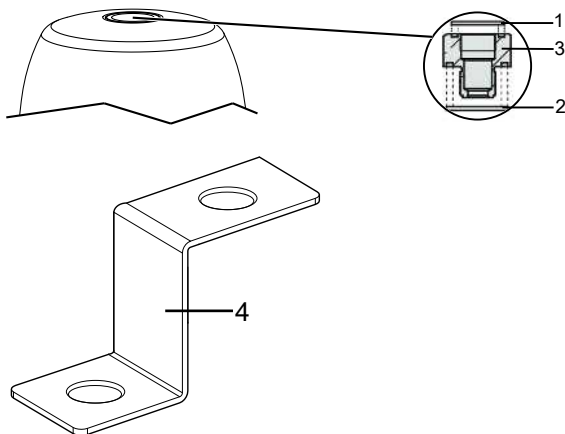
10.4 Installing the adapter

With some mounting kits it is necessary to install an adapter as well. These adapters are included with the required mounting kits. Valves with a normally open and double acting control function (code 2+3) also include additional O-rings (1+2).

NOTICE

- The adapter only needs to be mounted if included.
- There are two variants for mounting the adapter.

- **One adapter included with or without mounting bracket.**
- **Two adapters included (identical or different design) with mounting bracket.**



1. Move the actuator to the closed position.
2. Place O-rings **1** and **2** into adapter **3**.

If one adapter is included:

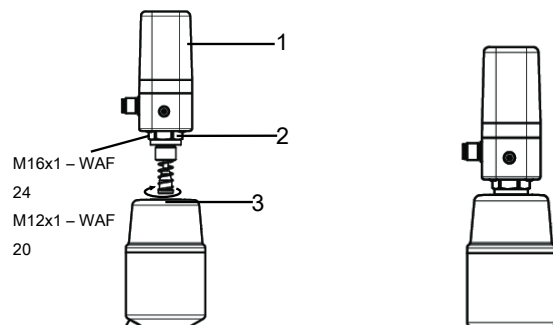
3. Screw the adapter **3** into the actuator opening as far as it will go and tighten.

⇒ In some cases, if included, a mounting bracket may also need to be mounted under the adapter (see chapter 10.6, Direct mounting with mounting bracket type 2). Otherwise, the mounting bracket included is mounted later.

If two adapters are included with mounting bracket:

4. The mounting bracket **4** is fixed through the travel sensor later.
 5. Screw the appropriate adapter **3.1** into the actuator opening as far as it will go and tighten.
- ⇒ The mounting bracket is mounted later with the second adapter (see chapter 10.6, Direct mounting with mounting bracket type 4).

10.5 Direct mounting



1. Mount the mounting kit on the positioner (see "Mounting kit assembly: Direct mounting", page 46).
2. Move the actuator to the open position.
3. Guide the product **1** as far as it will go into the actuator opening **3** or the adapter and screw in the clockwise direction against the initial spring tension.

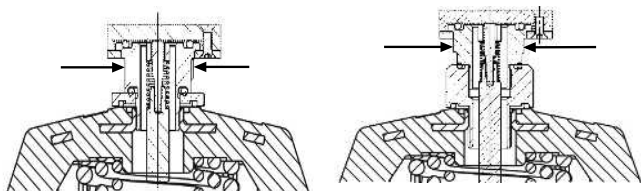
NOTICE**Wrong mounting kit**

- ▶ If no initial spring tension can be felt, it may be the case that the wrong mounting kit with too short an operating bush has been used.
- ▶ If the spring locks and the positioner cannot be correctly mounted on the valve, it may be the case that the wrong mounting kit with too long an operating bush has been used or that a required adapter has not been used.
- ▶ In both cases, check the mounting kit parts and that they are being used correctly and in their entirety.

4. Tighten the product **1** with the flat (size depending on version) of the adapter **2**.
5. Turn the housing clockwise to align the pneumatic or electrical connections.

CAUTION**Incorrect installation of the product.**

- ▶ Damage to the housing.
- Only tighten the product using the spanner flats provided for this purpose.

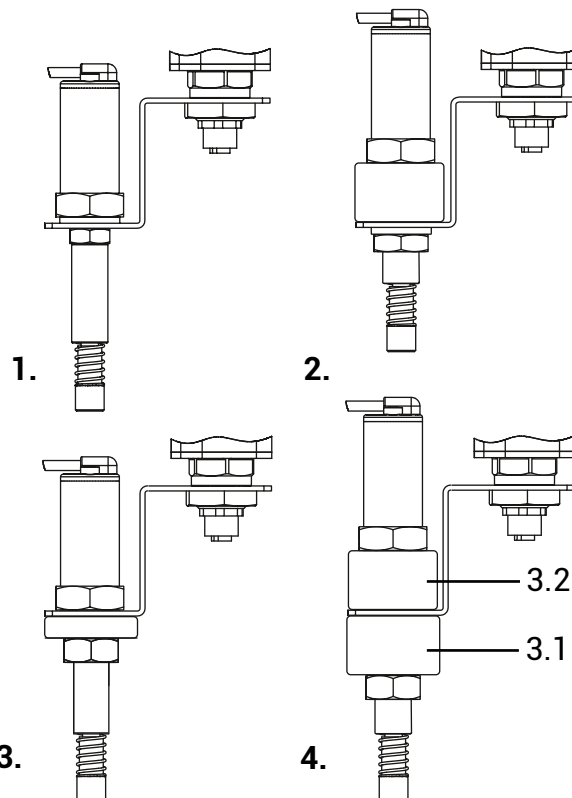


The product with mounting kit. The product with mounting kit and adapter.

- Mounting with or without the adapter depends on the requirements of the construction. If an adapter is required, it is included.
6. Connect the pneumatic supply to the positioner **1** and connect to the process valve **3**.

10.6 Direct mounting with mounting bracket**NOTICE**

- ▶ The construction of the product with a mounting bracket is used for valves which have larger position changes than the integrated travel sensor on the positioner can detect.

The following four versions are available:**Version 1:**

Mounting bracket is fastened via the travel sensor without an adapter.

Version 2:

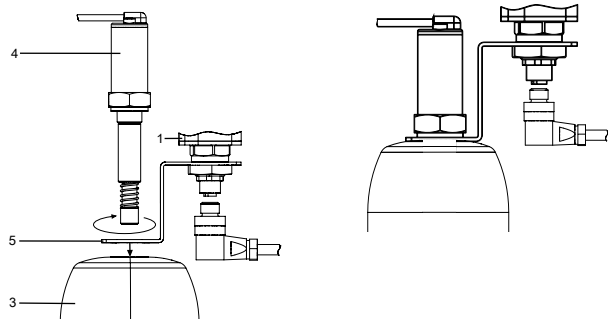
Mounting bracket is secured via the adapter. Travel sensor is screwed into the adapter.

Version 3:

Mounting bracket is fastened via the travel sensor and the adapter screwed into the actuator opening.

Version 4:

Mounting bracket is fastened between the screwed-in adapter in the actuator opening and a second adapter. The travel sensor is screwed into the upper adapter. O-rings are located between the adapters.



1. Mount the mounting kit on the travel sensor **4**. (see “Mounting kit assembly: With mounting bracket/external”, page 47)
2. Move the actuator to the open position.
3. Depending on the version, attach the mounting bracket **5** to the actuator **3** or adapter 3.1 and guide the travel sensor **4** through the mounting bracket as far as it will go into the actuator opening and screw in place in the clockwise direction against the initial spring tension. Tighten the travel sensor **4** using a suitable open-end wrench **WAF 27**.

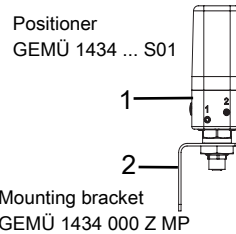
NOTICE

Wrong mounting kit

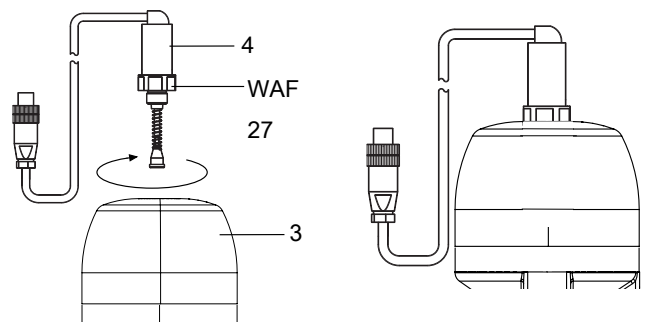
- ▶ If no initial spring tension can be felt, it may be the case that the wrong mounting kit with too short an operating bush has been used.
- ▶ If the spring locks and the positioner cannot be correctly mounted on the valve, it may be the case that the wrong mounting kit with too long an operating bush has been used or that a required adapter has not been used.
- ▶ In both cases, check the mounting kit parts and that they are being used correctly and in their entirety.

4. Mount the positioner **1** on the mounting bracket **5**.
5. Connect the travel sensor **4** to the positioner **1** electrically.
6. Connect the pneumatic supply to the positioner **1** and connect to the process valve **3**.

10.7 Remote mounting



1. Attach the positioner **1** in a suitable position (the separately available GEMÜ 1434 000 ZMP mounting bracket can be used for this).
2. Mount the mounting kit on the travel sensor **4**. (see “Mounting kit assembly: With mounting bracket/external”, page 47)
3. Move the actuator to the open position.



4. Guide the travel sensor **4** as far as it will go into the actuator opening **3** or the adapter and screw in the clockwise direction against the initial spring tension.

NOTICE**Wrong mounting kit**

- ▶ If no initial spring tension can be felt, it may be the case that the wrong mounting kit with too short an operating bush has been used.
- ▶ If the spring locks and the positioner cannot be correctly mounted on the valve, it may be the case that the wrong mounting kit with too long an operating bush has been used or that a required adapter has not been used.
- ▶ In both cases, check the mounting kit parts and that they are being used correctly and in their entirety.

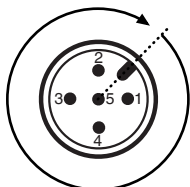
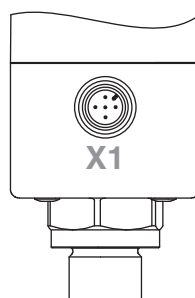
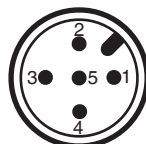
5. Tighten the travel sensor **4** using a suitable open-end wrench **WAF 27**.
6. Connect the travel sensor **4** to the positioner **1** electrically.
7. Connect the pneumatic supply to the positioner **1** and connect to the process valve **3**.

11 Electrical connection**NOTICE****Risk: Electrostatic discharge**

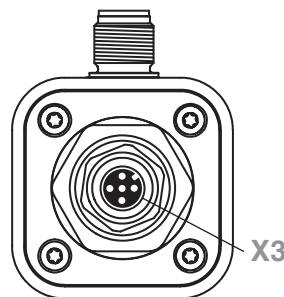
- ✓ Destruction of electronic components
- When mounting the potentiometer, take the necessary ESD safety precautions.

NOTICE**Risk of cable break**

- ▶ Overtightening can result in damage to the internal cables.
- Turn electrical connections once by max. 360°.

**11.1 Pin assignment****Position of the connectors****Pin assignment**

Pin	Signal name
1	Uv, 24 V DC supply voltage
2	I+/U+, set value input
3	I-/U-, GND Uv-
4	I+/U+, actual value output (optional)
5	U, initialization 24 V DC, started by an impulse signal t > 100 ms (speed ^{-AP} function)

Version with external actual value potentiometer (code S01)**Position of the connectors****Pin assignment**

Pin	Signal name
1 ¹⁾	UP-, potentiometer output, supply voltage (-)
2	UPsig, potentiometer wiper voltage input
3 ¹⁾	UP+, output potentiometer supply voltage (+)
4	n.c.
5	n.c.

1) Potentiometer signal is processed internally inverted.

11.2 Electrical connection

- Connect the product in accordance with the pin assignment.

12 Installation in potentially explosive areas

⚠ **DANGER**

Danger of explosion

- ▶ Risk of severe injury or death.
- Do **not** use the product in potentially explosive zones.
- The product can control valves in potentially explosive areas using special wiring (installation of the positioner outside the EX area).

Using technical installation measures, the product can control valves that are located in potentially explosive areas (provided that the valve and the travel sensor have an appropriate approval). The applicable area (zone) is dependent on the type of ignition protection of the valve or the travel sensor.

For this, the remote mounting type (code S01) of the positioner has to be used and the electrical connection between the travel sensor and positioner must be established using suitable safety barriers.

For the electrical connection, use operating instructions for GEMÜ 4232.

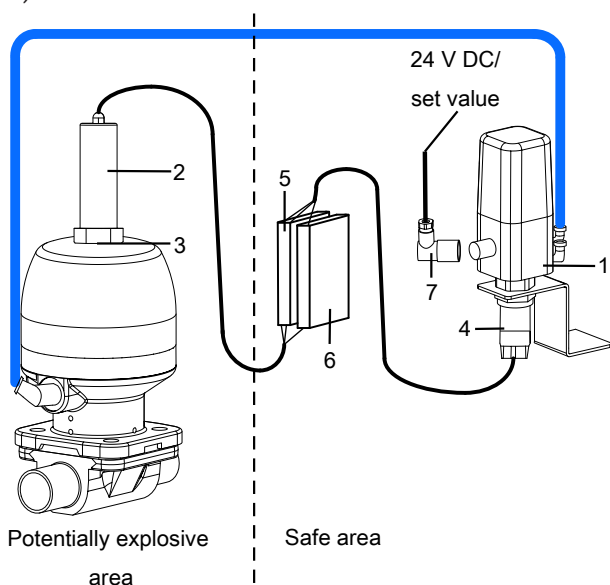
The product is **not** ATEX compliant and must therefore **not** be installed or operated in potentially explosive zones.

The GEMÜ 4232 travel sensor (ATEX version) can only be used in potentially explosive areas if used in conjunction with an ATEX compliant safety barrier. The safety barrier needs to have been designed specifically for use with passive resistor elements or potentiometers and must have its own operating instructions.

The following components have to be used for this type of operation (the specified safety barriers are an example. Alternative safety barriers with similar characteristics can be used on-site):

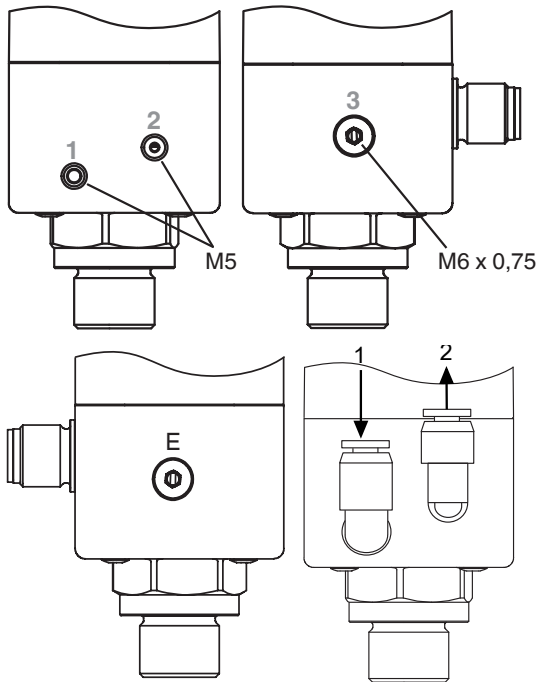
Safety barriers A (5) and B (6) can alternatively also be mounted in the potentially explosive area, provided that they have their own explosion protection approval.

1. Positioner 1434 remote mounting	1434000Z1... ..S01	
2. Travel sensor 4232 in explosion-proof design	4232000Z14... ..00 X*	
3. Travel sensor mounting kit	4232S01Z...*	
4. M12 connector between travel sensor and positioner	1219000Z0300S-G00M0M125A	Order number: 88208779
5. Safety barrier A (two-channel)	Safety barrier P626	Order number: 99014203
6. Safety barrier B (one-channel)	Safety barrier P630	Order number: 99014207
7. M12 connector X1 (optional)	1219000Z0300D-W00M0M125A	Order number: 88208750
* Exact design dependent on valve		



13 Pneumatic connection

13.1 Standard, single acting



No.	Designation	Connection size
1	Air supply connection P	M5
2	Working connection for process valve A1	M5
3	Venting connection R with integrated check valve	M6 x 0.75*
E	Housing ventilation with integrated check valve	M6 x 0.75*

* Only relevant for exhaust air duct and/or increase of protection class.

Fail safe function	
Error	Working connection A1
Electrical power supply failure	vented
Pneumatic supply failure	undefined
This fail safe function is not a substitute for specific plant safety requirements.	

Safety reaction	
Error	Working connection A1
Set value < 4.0 mA*	vented
Set value > 20 mA or 10 V	vented
* only for design with 4–20 mA set value input (code A)	

13.2 Information for use in damp conditions

The following information is intended to help when installing and operating the product in damp conditions.

1. Cables and pipework must be laid so that condensate or rain water that remains on the pipework/cables cannot enter the screw fittings of the product's M12 plugs.
2. Check that all cable glands of the M12 plugs and the fittings are mechanically secured.

13.3 Converting to protection class IP 67

NOTICE

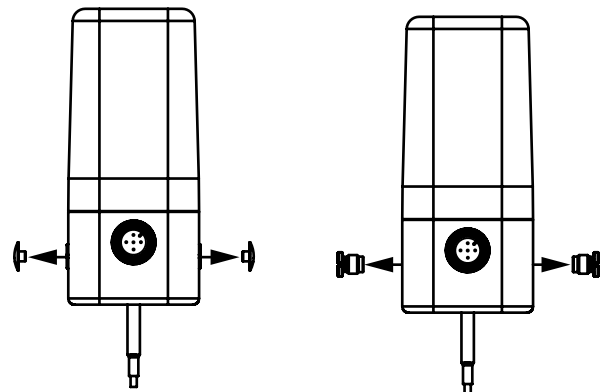
- Required appropriate pneumatic connections with M5 connection thread and pneumatic lines are not included in the kit and must be provided by the user.

The conversion kit **1434 000 Z2** comprises:

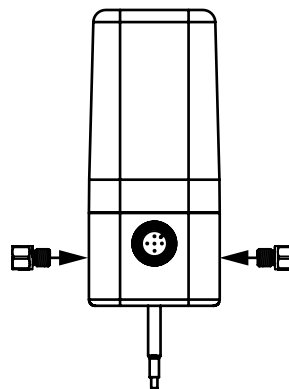
- 1x threaded adapter, M6x0.75 to M5
- 1x O-ring

The conversion kit 1434 000 Z2 is required for **pipled air outlet 1x** and for conversion to **protection class IP67 2x**. For an exhaust air duct, only connection **3** must be used in accordance with the following description. To increase the protection class, connection **3** and **E** must be used accordingly.

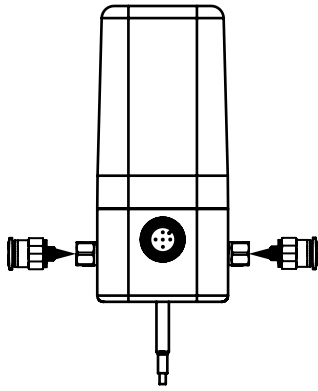
1. Switch off the pneumatic control air supply.



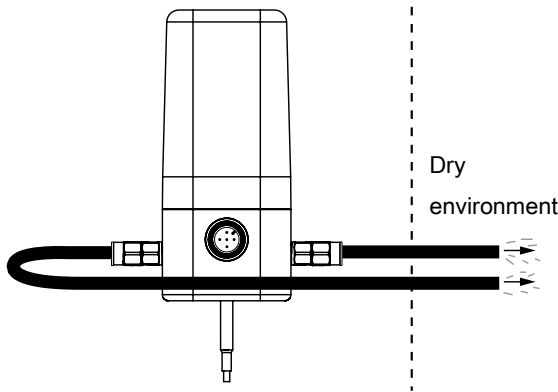
2. Remove protective caps from the vent holes using an appropriate tool.
3. Unscrew vent screws anticlockwise from the vent holes using an Allen key **WAF3** and remove.



4. Screw the threaded adapter with mounted O-ring into the vent holes and tighten carefully.



- Screw the pneumatic connections (not included in the scope of delivery) into the threaded adapter and tighten carefully.



- Make sure that the ventilation lines are always depressurized.
- Connect the ventilation lines tension-free and without any bends or knots and install them in a dry environment.

14 Commissioning

⚠ CAUTION



Hazardous situation

- ▶ Risk of injury or damage possible.
- For correct commissioning, the product must be calibrated to the process valve by means of the initialization process.
- During this commissioning, the valve is automatically opened and closed several times. It must therefore be ensured in advance that this does not lead to a dangerous situation.

NOTICE

Incorrect initialization

- Always carry out initialization without operating medium pressure on the process valve. Carry out initialization of the process valve in neutral position (NO/NC).

NOTICE

- For delivery of the product assembled on a valve at the factory, the complete construction is already ready for operation at a control pressure of 5.5 to 6 bar without operating pressure. A reinitialization is recommended if the plant is operated with a different control pressure or if the mechanical end positions have been changed (e.g. seal replacement on the valve or actuator replacement). The initialization is retained even in the event of voltage cutoff.

NOTICE

- For delivery of the product without factory setting (e.g. for delivery without valve) initialization must be carried out once for correct operation. This initialization must be repeated every time that the process valve is changed (e.g. seal replacement or actuator replacement).

- Use suitable connectors.
- Connect the control medium lines tension-free and without any bends or knots.
- Connect the pneumatic tubes and activate the pneumatic control air supply of max. 8 or 10 bar.
- Connect the connection cable tension-free and without any bends or knots.
- Switch on supply voltage.
- POWER LED on.
- Briefly apply initialisation voltage 24 V DC to pin 5 (pulse $t > 100 \text{ ms}$)*.
- Deactivate initialisation voltage.
 - ⇒ OPEN and CLOSED LEDs flash alternately
 - ⇒ Automatic initialisation is carried out. The initialisation phase lasts a few minutes, during which the process valve is opened and closed several times. The initialisation process is ended automatically.

NOTICE

No set value applied after initialisation

- ▶ Without a set value specification (for the 4–20 mA design), once initialisation has been completed, error message no. 2 (see “”, page 56) appears, which is automatically acknowledged when the set value signal > 4 mA is applied.

NOTICE

Initialization is active for an unusually long time

- ▶ For actuators with a large air volume (filling volume), in some circumstances it can take several minutes until initialization can be completed. Initialization is only unsuccessful if an error message (see “LED messages”, page 56) appears with LED signalling.

9. Specify analogue set value 4–20 mA/0–20 mA/0–10 V.
10. Following initialisation, the process valve can be positioned in accordance with the set value signal.

* If the input has not been wired on the system side, the separately obtained initialisation kit 1434 000 ZIK can be used for this. Alternatively, for connectors without cable, the housing of the M12 connector, with which the product has been connected, can be opened and a temporary wire bridge can be attached from pin 1 to pin 5.

Function	OPEN	ERROR	CLOSE	POWER
Min. set value (0/4 mA/0 V)	○	○	●	●
Intermediate position	○	○	○	●
Max. set value (20 mA/10 V)	●	○	○	●
Positioner in initialisation phase ¹⁾	☀	○	☀	●

1) LEDs flash alternately

15 Operation

The product is operated by means of a setpoint device which can be used to influence the position of the valve.

16 Troubleshooting

16.1 LED messages

LED conditions	Symbol
Off	
Lit (on)	
Flashes on briefly, f=1.66 Hz; 0.30 s on/0.3 s off	
Flashes slowly, f=3.33 Hz; 0.15 s on/0.15 s off	
Flashes fast, f=1.66 Hz; 0.15 s on/0.45 s off	

Meaning	Error number	OPEN	ERROR	CLOSED	POWER
Set value > 20.5 mA/10.25 V	Error no. 1				
Set value < 3.5 mA	Error no. 2				
Positioner not initialised	Error no. 3				
Positioner not calibrated	Error no. 4				
Device error	Error no. 5				
Positioner operating with lower quality	Warning no. 1	? ¹⁾		? ¹⁾	

1) In this case, the display of the OPEN and CLOSED LEDs is dependent on the position of the valve and is therefore irrelevant.

16.2 Troubleshooting

Error	Error cause	Error clearance
Positioner operating with lower quality	During initialisation, the internal valves could not be measured exactly.	Check process valve for leakage. Check and ensure free and easy movement of the process valve. Prevent unstable medium pressure during initialisation (if possible turn off media pressure).
Positioner not initialised	Device was not initialised	Carry out initialisation
Positioner not calibrated	Device faulty	Return to service
Set value too high	Set value signal > 20.5 mA/10.25 V	Check set value signal
Set value signal too low	Set value signal < 3.5 mA	Check set value signal
Device error	No pneumatic air supply, leakage in pneumatic system	Check pneumatic air supply, check pneumatic connections

17 Inspection and maintenance

WARNING

The equipment is subject to pressure!

- ▶ Risk of severe injury or death.
- Depressurize the plant.
- Completely drain the plant.

NOTICE

Exceptional maintenance work!

- ▶ Damage to the GEMÜ product.
- Any maintenance work and repairs not described in these operating instructions must not be performed without consulting the manufacturer first.

The operator must carry out regular visual examination of the products depending on the operating conditions and the potential danger in order to prevent leakage and damage.

1. Have servicing and maintenance work performed by trained personnel.
2. Wear appropriate protective gear as specified in plant operator's guidelines.
3. Shut off plant or plant component.
4. Secure plant or plant component against recommissioning.
5. Depressurize the plant or plant component.
6. Actuate products which are always in the same position four times a year.

17.1 Spare parts

No spare parts are available for this product. If it is faulty, please return it to GEMÜ for repair.

17.2 Cleaning the product

- Clean the product with a damp cloth.
- Do **not** clean the product with a high pressure cleaning device.

18 Disassembly

1. Disassemble in reverse order to assembly.
2. Unscrew the electrical wiring.
3. Deactivate the control medium.
4. Disconnect the control medium line(s).
5. Disassemble the product. Observe warning notes and safety information.

19 Disposal

1. Pay attention to adhered residual material and gas diffusion from penetrated media.
2. Dispose of all parts in accordance with the disposal regulations/environmental protection laws.

20 Returns

Legal regulations for the protection of the environment and personnel require that the completed and signed return delivery note is included with the dispatch documents. Returned goods can be processed only when this note is completed. If no return delivery note is included with the product, GEMÜ cannot process credits or repair work but will dispose of the goods at the operator's expense.

1. Clean the product.
2. Request a return delivery note from GEMÜ.
3. Complete the return delivery note.
4. Send the product with a completed return delivery note to GEMÜ.

21 Declaration of conformity according to 2014/30/EU (EMC Directive)

EU Declaration of Conformity

in accordance with 2014/30/EU (EMC Directive)

We, GEMÜ Gebr. Müller Apparatebau GmbH & Co. KG
Fritz-Müller-Straße 6-8
74653 Ingelfingen-Criesbach, Germany

declare that the product listed below complies with the safety requirements of the EMC Directive 2014/30/EU.

Description of the product: GEMÜ 1434

Technical standards used:

- DIN EN 61326-1 (industrial processes)

Interference resistance: EN 61000-6-2

Interference emission: EN 61000-6-3

2021-08-31



Joachim Brien
Head of Technical Department



GEMÜ Gebr. Müller Apparatebau GmbH & Co. KG
Fritz-Müller-Straße 6-8, 74653 Ingelfingen-Criesbach, Germany
Phone +49 (0) 7940 1230 · info@gemue.de
www.gemu-group.com

Änderungen vorbehalten
Subject to alteration
11.2022 | 88273371